

الجمهورية الجزائرية الديمقراطية الشعبية

وزارة التعليم العالي والبحث العلمي

جامعة 08 ماي 1945 قالمة

قسم الرياضيات

كلية الرياضيات والإعلام الآلي

وعلوم المادة



مذكرة تخرج لنيل شهادة ماستر أكاديمي في الرياضيات

تخصص: معادلات تفاضلية جزئية وتحليل عددي

المعونة بـ:

**حول الدورات الحديثة المتفرعة عن مركز غير خطي بتطبيق
نظرية المتوسط.**

تحت إشراف:

بوعطية ياسين

من إعداد:

سلايمية هيثم

أمام أعضاء لجنة المناقشة:

الأستاذ:	غياط مراد	أم أ	رئيسا	جامعة قالمة
الأستاذ:	بوعطية ياسين	أم أ	مشرفا	جامعة قالمة
الأستاذة:	بادي صبرينة	أت ع	مناقشة	جامعة قالمة

شكر و تقدير

بسم الله الرحمن الرحيم والصلاة والسلام على أشرف المرسلين سيدنا محمد صل الله عليه وسلم وعلى آله وصحبه أجمعين .

إمثالا لقوله تعالى بعد بسم الله الرحمن الرحيم ” وإذ تأذن ربكم لئن شكرتم لأزيدنكم” (إبراهيم 7) وفي الآية 144 من سورة الأعراف قال تعالى ” نخذ ما آتيتك وكن من الشاكرين ” وعملا بقول نبينا محمد صلى الله عليه وسلم : ”من لا يشكر الناس لا يشكر الله ” .

فالحمد و الشكر لله أن مكننا وأعاننا على إنجاز هذا العمل المتواضع كما أتقدم بالشكر والعرفان للأستاذ المشرف على توجيهه و صبره خلال هذا العمل : ”د.بوعطية ياسين” .

كما لا ننسى أن نشكر كل من الأساتذة المناقشين الأستاذ :”غياط مراد” والأستاذة: ” بادي صبرينة” على قبولهم مناقشة هذه المذكرة وهذا العمل المتواضع وعلى أسئلتهم المطروحة بهدف :التعليم ، الإرشاد والتوجيه.

كما أتقدم بجزيل الشكر، العرفان والامتنان لصاحبي ”حلاسي عماد” وخاصة ”خليل نحر الاسلام” لما قدماه من مساعدات عظيمة سواء كانت مادية أو معنوية والتي لن أنساها ما حييت أبدا. كما لا أنسى عائلتي وأسرتي على تشجيعهم المتواصل

كما نتقدم بالشكر و التقدير لجميع الأساتذة و خاصة السيدات العاملات بقسم الرياضيات بجامعة 8 ماي 1945-قائمة .

وأخيرا و ليس آخرا نتقدم بالشكر لكل من ساهم في هذا العمل من كبير أو صغير، قريب أو بعيد سواء كان بدعمه لنا، إبتسامة تخفف عنا أو حتى نصيحة. لكم منا كل التقدير و الإمتنان .

إهداء

بسم الله الرحمن الرحيم والصلاة والسلام على أشرف المرسلين سيدنا
محمد عليه أفضل الصلاة وأزكى التسليم.

إلى كل من أعلم أنه سيفرح بهذا العمل، إلى كل من أعلم أنه
سيفتخر بهذا العمل،

إلى من نزلت في حقهم الآياتان الكريمتان في قوله تعالى « و اخفض
لهما جناح الذل من الرحمة و قل ربي ارحمهما كما ربياني صغيرا »
الاسراء (24).

إلى الذي علمني أن لذة النجاح تُنسي تعب الطريق إلى من علمني أن
الإرادة تصنع المعجزات.

إلى أمي الأستاذة مناصرية نجاة التي لا طالما شجعتني وحفزتني. إلى
أبي الدكتور سلامية عبد العالي. حفظكما الله ورعاكما
وبارك في أعماركما. إلى كامل إخوتي وأسرتي. إلى أخوي
الذان لم تلهما أمي صديقَيَّ: عماد ونفخ الإسلام. إلى كل من
نصحني، شجعتني وساعدني وقت الحاجة.

لكم مني كل الامتنان، الاحترام والتقدير.

هيثم

الملخص

قمنا في هذه المذكرة بدراسة طريقة المتوسط من الرتبة الأولى لجمل تفاضلية ذات مركز غير خطي.

ولفهم أكثر لهذه الطريقة قمنا بالتذكير ببعض المفاهيم والنظريات الأساسية انطلاقاً من تعريف المعادلات التفاضلية،

الدوائر الحدية، وصولاً إلى طريقة المتوسط من الرتبة الأولى ذات المركز الخطي.

ثم تطرقنا بشكل سريع لبعض البراهين والنتائج المقترحة سابقاً لكلتا الحالتين ومدى استقرار المدارات وطبيعة مركزها (خطي أو غير خطي).

Abstract

We study the averaging method of some differential systems with non-linear center.

To understand more about this method, we recall some of the basic concepts and theorems. We start by defining differential equations, limit cycles,...down to the averaging method of some differential systems with linear center.

Then, we briefly mention some of the previously proposed proofs and results for both cases, the stability of the orbits and the nature of their center (linear or non-linear).

المحتويات

1	مقدمة
2	1 مبادئ ومفاهيم أولية
2	1.1 الجملة الديناميكية
2	1.1.1 الجملة التفاضلية من الرتبة الأولى
3	2.1.1 الجملة التفاضلية الذاتية
3	3.1.1 الجملة التفاضلية الخطية
3	2.1 التدفق
3	3.1 النقاط الحرجة
4	1.3.1 الجملة الخطية والنقاط الحرجة الزائدية
4	2.3.1 استقرار النقاط الحرجة
4	3.3.1 طبيعة النقاط الحرجة في \mathbb{R}^2
7	4.1 مخطط وصورة الموجة (Plan et portrait de phase)
7	5.1 الحل الدوري
7	6.1 الدوائر الحدية
8	1.6.1 الدوائر الحدية الزائدية
8	7.1 الدوال بيتا وغاما
8	1.7.1 الدالة غاما (Γ)
8	2.7.1 الدالة بيتا (β)
9	3.7.1 العلاقة بين الدالة غاما والدالة بيتا
9	4.7.1 تكاملات يمكن إيجادها باستعمال الدالتين بيتا و غاما :
10	2 طريقة المتوسط من الرتبة الأولى لجمال تفاضلية ذات مركز خطي
10	1.2 نظرية المتوسط
13	2.2 طريقة المتوسط في الحالة الدورية
13	1.2.2 نظرية المتوسط من الرتبة الأولى

18	3	طريقة المتوسط من الرتبة الأولى لجملة تفاضلية ذات مركز غير خطي
18	1.3	عرض الإشكالية والنتائج الأساسية
20	2.3	براهين النتائج
22	1.2.3	برهان النظرية 3
25	2.2.3	برهان اللازمة 1
26	3.2.3	برهان اللازمة 2:
	3.3	مثال عن طريقة من إحدى طرق المتوسط من الرتبة الأولى لجملة تفاضلية ذات
28		مركز غير خطي

مقدمة

إن نمذجة الظواهر الطبيعية الخاصة بالعلوم التطبيقية كالفيزياء، الفلك، الكيمياء... وغير ذلك، كثيرا ما تقودنا إلى التعامل مع معادلات تفاضلية مختلفة سواء كانت عادية أو بمشتقات جزئية. سنتطرق في هذه المذكرة باذن الله إلى دراسة طريقة المتوسط من الرتبة الأولى ذات المركز الخطي وغير الخطي والتي تساعدنا على إيجاد المدارات الدورية الأكثر استقرارا، حيث قسمنا هذه المذكرة إلى ثلاثة فصول وهي:

الفصل الأول: "مبادئ و مفاهيم أولية" والذي أشرنا فيه إلى أبرز المفاهيم التي سنحتاجها في الفصلين الآخرين.

يليه الفصل الثاني والذي تطرقنا فيه إلى: "طريقة المتوسط من الرتبة الأولى ذات المركز الخطي" والذي يمثل تمهيدا للفصل الثالث .

أما الفصل الأخير فهو: "طريقة المتوسط من الرتبة الأولى ذات المركز غير الخطي" والذي تطرقنا فيه إلى الاشكالية الأساسية وبرهان بعض النتائج والنظريات، وقد استندنا في دراستنا في هذا الفصل إلى مقال تم نشره سنة 2016 في مجلة: (Global Journal of Pure and Applied Mathematics) ل: "حمادة مريم" و "عمار مخلوف".

الفصل 1

مبادئ ومفاهيم أولية

تمهيد

سنستهل هذا الفصل بذكر بعض المفاهيم الأساسية والتعاريف والنظريات التي ستستخدم في الفصلين اللاحقين .

1.1 الجملة الديناميكية

تعريف 1 : جملة ديناميكية في \mathbb{R}^n هي تطبيق:

$$\varphi : \mathbb{R}^+ \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$$

معرف على كل $\mathbb{R}^+ \times \mathbb{R}^n$ ، بحيث:

$$\bullet \psi(., x) : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^n \text{ مستمر} \bullet$$

$$\bullet \psi(t, .) : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n \text{ مستمر} \bullet$$

$$\bullet \psi(0, x) = x \bullet$$

$$\bullet x \in \mathbb{R}^n \text{ و } t, s \in \mathbb{R} \text{ من أجل } \psi(t + s, x) = \psi(t, \psi(s, x)) \bullet$$

1.1.1 الجملة التفاضلية من الرتبة الأولى

تعريف 2 : نسمي جملة تفاضلية من الرتبة الأولى كل جملة من الشكل:

$$\dot{x}(t) = f(t, x(t)) \quad (1.1)$$

بحيث: $f(t, x(t)) = \begin{pmatrix} f_1(t, x(t)) \\ \vdots \\ f_n(t, x(t)) \end{pmatrix}$ ، $x(t) = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ ، f_i تطبيقات للمتغير t معرفة ومستمرة على مفتوح Ω من $\mathbb{R} \times \mathbb{R}^n$ والتي تأخذ قيمها في \mathbb{R} .

2.1.1 الجملة التفاضلية الذاتية

تعريف 3 : لتكن الجملة التفاضلية التالية:

$$\dot{x} = f(x), x \in \mathbb{R}^n \quad (2.1)$$

حيث العبارة f غير مرتبط بشكل صريح بـ t ، نقول عن الجملة (2.1) أنها ذاتية.

3.1.1 الجملة التفاضلية الخطية

تعريف 4 : نسمي جملة تفاضلية خطية كل عبارة من الشكل:

$$\dot{x} = Ax$$

حيث A مصفوفة مربعة $(n \times n)$ ، و $x \in \mathbb{R}^n$.

2.1 التدفق

تعريف 5 : لتكن الجملة غير الخطية

$$\dot{x} = f(x), \quad (3.1)$$

مع الشرط الابتدائي $x(0) = x_0$ مع $x_0 \in E$ ، E مجموعة جزئية مفتوحة من \mathbb{R}^n و $f \in C^1(E)$. لتكن $\varphi(t, x_0)$ حل لـ (3.1) ، مجموعة التطبيقات φ_t معرفة بـ: $\varphi_t(x_0) = \varphi(t, x_0)$ تدعى بـ تدفق الجملة التفاضلية (3.1) .

ملاحظة 1 : القول عن تدفق أنه ذاتي إذا كان f مستقل عن الزمن t ، ما عدا ذلك فهو غير ذاتي

3.1 النقاط الحرجة

تعريف 6 : نقول عن النقطة $x_0 \in \mathbb{R}^n$ أنها نقطة حرجة أو نقطة استقرار الجملة (3.1) إذا حققت:

$$f(x_0) = 0$$

1.3.1 الجملة الخطية والنقاط الحرجة الزائدية

تعريف 7 : نسمي جملة خطية لـ (3.1) في جوار نقطة حرجة x_0 ، الجملة:

$$\dot{x} = Ax, A = Df(x_0) = \begin{pmatrix} \frac{\partial f_i}{\partial x_j} \end{pmatrix}_{1 \leq i, j \leq n} \quad (4.1)$$

حيث $Df(x_0)$ المصفوفة اليعقوبية لـ f عند النقطة x_0 .

تعريف 8 : نقول عن النقطة الحرجة x_0 أنها زائدية إذا كانت كل القيم الذاتية للمصفوفة اليعقوبية $Df(x_0)$ لها جزء حقيقي غير معدوم.

2.3.1 استقرار النقاط الحرجة

إن دراسة استقرار نقطة حرجة يدفعنا لمعرفة سلوك المسارات القريبة من نقطة التوازن هذه.

تعريف 9 : لتكن الجملة التفاضلية:

$$\frac{dx}{dt} = f(t, x), x \in \mathbb{R}^n, t \in \mathbb{R} \quad (5.1)$$

فرضا أن f تحقق شروط نظرية وجود ووحدانية الحل، وليكن $\phi(t)$ حل للجملة (5.1). نقول عن نقطة حرجة p أنها مستقرة إذا كانت $\exists \delta > 0, \forall \varepsilon > 0$ بحيث:

$$\|\phi(t_0) - p\| < \delta \Rightarrow \|\phi(t) - p\| < \varepsilon, \forall t \geq t_0$$

. إذا وجد جوار لـ p بحيث من أجل كل x في هذا الجوار: $\lim_{t \rightarrow \infty} \phi(t) = p$ إذن نقطة التوازن p مستقرة بشكل متقارب.

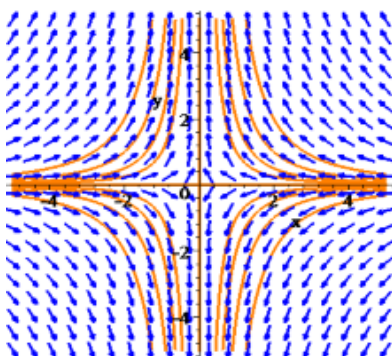
3.3.1 طبيعة النقاط الحرجة في \mathbb{R}^2

تعريف 10 : لتكن الجملة التفاضلية الخطية

$$\dot{x} = Bx, B = Df(x_0) = \begin{pmatrix} \frac{\partial f_i}{\partial x_j} \end{pmatrix}_{1 \leq i, j \leq n}$$

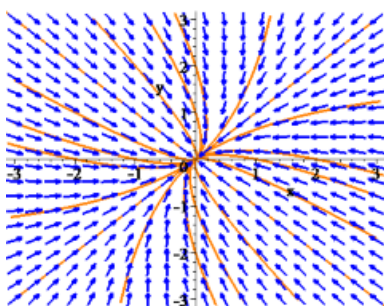
حيث B مصفوفة مربعة 2×2 ولتكن λ_1 و λ_2 القيم الذاتية لهذه المصفوفة. نميز مختلف الحالات حسب طبيعة هاته القيم الذاتية:

1- إذا كانت λ_1 و λ_2 أعداد حقيقية غير معدومة و من إشارتين مختلفتين، إذن النقطة الحرجة $(0,0)$ هي: نقطة سرج وهي دوما غير مستقرة. (لاحظ شكل 1.1).

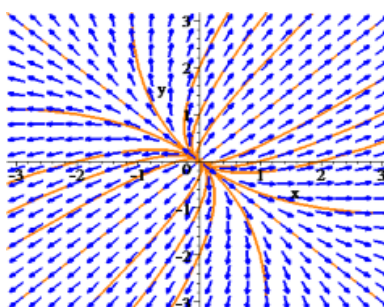


شكل 1.1: سرج

2- إذا كانت λ_1 و λ_2 أعداد حقيقية غير معدومة و من نفس الإشارة، نميز ثلاث حالات:
 /a إذا كانت $\lambda_1 < \lambda_2 < 0$ ، فإن النقطة الحرجة (0,0) هي عقدة مستقرة (لاحظ شكل 1.2).
 /b إذا كانت $0 < \lambda_1 < \lambda_2$ ، فإن النقطة الحرجة (0,0) هي عقدة غير مستقرة (لاحظ شكل 1.3).



شكل 1.2: عقدة مستقرة

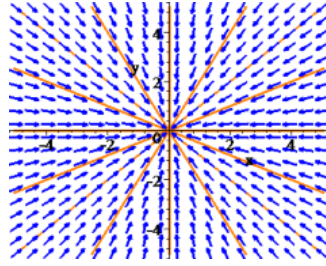


شكل 1.3: عقدة غير مستقرة

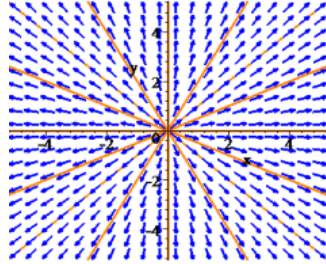
/c إذا كانت $\lambda_1 = \lambda_2 \neq 0$ ، وكانت A مصفوفة قطرية، فإن النقطة الحرجة (0,0) هي عقدة ذاتية:

- مستقرة إذا كانت $\lambda < 0$.

- وغير مستقرة إذا كانت $\lambda > 0$ (لاحظ شكل 1.4 و شكل 1.5).

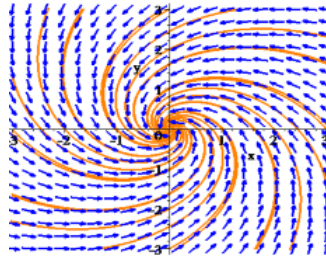


شكل 1.4: عقدة ذاتية مستقرة

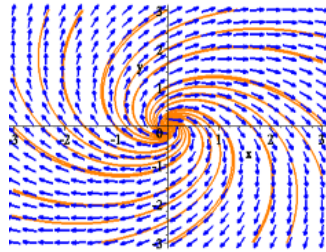


شكل 1.5: عقدة ذاتية غير مستقرة

3- إذا كانت λ_1 و λ_2 أعداد مركبة مترافقة غير معدومة وجزؤها التخيلي والحقيقي غير معدومين $Im(\lambda_{1,2}) \neq 0, Re(\lambda_{1,2}) \neq 0$ فإن النقطة الحرجة $(0,0)$ تمثل نقطة لولبية، وتكون:
 - مستقرة إذا كان: $Re(\lambda_{1,2}) < 0$ ، وتكون غير مستقرة إذا كان: $Re(\lambda_{1,2}) > 0$ (لاحظ شكل 1.6 و شكل 1.7).

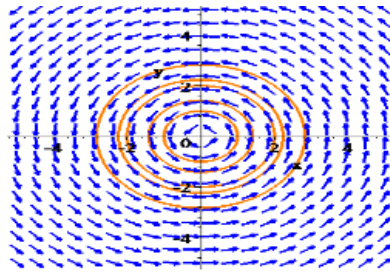


شكل 1.6: نقطة لولبية مستقرة



شكل 1.7: نقطة لولبية غير مستقرة

4- إذا كانت λ_1 و λ_2 أعداد تخيلية صرفة فإن النقطة الحرجة $(0,0)$ تمثل مركزاً، ويكون مستقراً، لكنه غير مستقر تقريبياً (لاحظ شكل 1.8).



1.8.png 1.bb

شكل 1.8: مركز

4.1 مخطط وصورة الموجة (Plan et portrait de phase)

تعريف 11 : لتكن الجملة التفاضلية:

$$\begin{cases} \dot{x} = P(x, y) \\ \dot{y} = Q(x, y) \end{cases} \quad (6.1)$$

صورة الموجة هي مجموعات المسارات في فضاء الموجات. بالخصوص من أجل الجمل الذاتية للمعادلات التفاضلية العادية لمتغيرين. الحلول $(x(t), y(t))$ للجملة (6.1) تمثل في المعلم (xoy) بمنحنيات تدعى بالمدارات. النقاط الحرجة للجملة هم الحلول الثابتة الشكل الكامل لمدارات هذه الجملة وكذلك هذه النقاط الحرجة تمثل صورة الموجة والمعلم (xoy) هو معلم الموجات.

5.1 الحل الدوري

تعريف 12 : نسمي حل دوري للجملة (3.1) كل حل $\xi(t) = x(t)$ لا يكون نقطة صامدة ومن أجله يوجد عدد حقيقي $T > 0$ بحيث:

$$\forall t \in [0; T], \xi(t + T) = \xi(t).$$

أصغر عدد T يظهر يسمى ب دور هذا الحل.

6.1 الدوائر الحدية

تعريف 13 : دائرة حدية للجملة (6.1) هي: مدار دوري معزول في مجموعة كل المدارات الدورية لهذه الجملة.

ملاحظة 2 : تظهر الدوائر الحدية في الجمل التفاضلية غير الخطية.

1.6.1 الدوائر الحدية الزائدية

تعريف 14 : نفرض أن الجملة (6.1) تملك مداراً دورياً $(x(t), y(t))$ دوره T . نجد:

$$\delta = \int_0^T \left(\frac{\partial P}{\partial x} - \frac{\partial Q}{\partial y} \right) (x(t), y(t)) dt.$$

إذا كان $\delta > 0$ (أو $\delta < 0$) فإن المدار الدوري $(x(t), y(t))$ هو دائرة حدية غير مستقرة (مستقرة)، مدار دوري $(x(t), y(t))$ من $\delta \neq 0$ هو دائرة حدية زائدية.

7.1 الدوال بيتا وغاما

1.7.1 الدالة غاما (Γ)

تعريف 15 تعرف دالة غاما كالتالي:

$$\Gamma(n) = \lim_{M \rightarrow \infty} \int_0^M x^{n-1} e^{-x} dx; n > 0$$

مثال 1 مثلاً لإيجاد: $\Gamma(2)$:

$$\Gamma(2) = \lim_{M \rightarrow \infty} \int_0^M x^{2-1} e^{-x} dx = \lim_{M \rightarrow \infty} \int_0^M x e^{-x} dx = 1$$

خواص 1 الدالة غاما تحقق مايلي:

$$\Gamma(n+1) = n\Gamma(n) \quad -1$$

-2 إذا كان n عدداً صحيحاً موجباً فإن: $\Gamma(n+1) = n!$

$$\Gamma\left(\frac{1}{2}\right) = \sqrt{\pi} \quad -3$$

ملاحظة 3 لا يمكن إيجاد $\Gamma(n)$ إذا كان n عدداً صحيحاً سالباً.

2.7.1 الدالة بيتا (β)

تعريف 16 تعرف دالة بيتا كمايلي:

$$\beta(m, n) = \int_0^1 x^{m-1} (1-x)^{n-1} dx; n > 0, m > 0$$

مثال 2 مثلاً لإيجاد: $\beta(2, 3)$:

$$\beta(2, 3) = \int_0^1 x^{2-1}(1-x)^{3-1} dx = \int_0^1 x(1-x)^2 dx = \frac{1}{12}$$

ملاحظة 4 $\beta(m, n) = \beta(n, m)$

3.7.1 العلاقة بين الدالة غاما والدالة بيتا

$$\beta(m, n) = \frac{\Gamma(m)\Gamma(n)}{\Gamma(m+n)}$$

مثال 3 مثلاً لإيجاد: $\beta(2, 3)$:

$$\beta(2, 3) = \frac{1!2!}{4!} = \frac{1}{12}$$

4.7.1 تكاملات يمكن إيجادها باستعمال الدالتين بيتا و غاما :

$$\int_0^{\pi/2} \sin^{2m-1} \theta \cos^{2n-1} \theta d\theta = \frac{1}{2} \beta(m, n) - 1$$

$$\int_0^{\infty} \frac{x^{p-1}}{1+x} dx = \Gamma(p)\Gamma(1-p) = \frac{\pi}{\sin p\pi}; \quad 0 < p < 1 - 2$$

الفصل 2

طريقة المتوسط من الرتبة الأولى لجمل تفاضلية ذات مركز خطي

في هذا الفصل سنقوم بشرح إحدى طرق المتوسط من الرتبة الأولى ذات المركز الخطي.

1.2 نظرية المتوسط

نعتبر الإشكالية ذات القيم الابتدائية التالية:

$$\dot{x} = \varepsilon f(t, x) + \varepsilon^2 g(t, x, \varepsilon), \quad x(0) = x_0. \quad (1.2)$$

نفرض أن $f(t, x)$ دورية دورها T بالنسبة لـ t ونعرف القيمة المتوسطة:

$$f^0(x) = \frac{1}{T} \int_0^T f(t, x) dt.$$

لتكن الآن الإشكالية

$$\dot{y} = \varepsilon f^0(y), \quad y(0) = x_0 \quad (2.2)$$

حيث $y(t)$ يمثل حلا تقريبا لـ $x(t)$.

نظرية 1 : لتكن الإشكاليتين ذات القيم الابتدائية (1.2) و (2.2) حيث $x, y, x_0 \in D \subset \mathbb{R}^n$ و $t \geq 0$. نفرض أن

1- f, g و $D_x f$ مستمرة ومحدودة بثابت مستقل عن ε في $[0, +\infty[\times D$.

2- g تطبيق ليبشزي بالنسبة لـ $x \in D$.

3- $f(t, x)$ دورية دورها T بالنسبة لـ t ، T مستقل عن ε .

4- $y(t) \in D$ على سلم الزمن $\frac{1}{\varepsilon}$.

إذن $x(t) - y(t) = O(\varepsilon)$ على سلم الزمن $\frac{1}{\varepsilon}$.

الآن، نحن بصدد إعطاء توطئة مهمة حتى نتكهن من برهان النظرية 1.

توطئة 1 : (Gronwall) نفرض أنه من أجل $t_0 \leq t \leq t_0 + T$

$$\phi(t) \leq \delta_2(t - t_0) + \delta_1 \int_{t_0}^t \phi(s) ds + \delta_3,$$

حيث $\phi(t)$ هي دالة مستمرة، $\forall t_0 \leq t \leq t_0 + T$ $\phi(t) \geq 0$ و $\delta_1, \delta_2, \delta_3$ هي ثوابت مع $\delta_1 > 0$ ، $\delta_2 \geq 0$ و $\delta_3 \geq 0$. إذن

$$\phi(t) \leq \left(\frac{\delta_2}{\delta_1} + \delta_3 \right) e^{\delta_1(t-t_0) - \frac{\delta_2}{\delta_1}}$$

من أجل $t_0 \leq t \leq t_0 + T$

البرهان 1 : للنظرية 1

الفرضين (1) و(2) يضمنان لنا وجود ووحداية حل الإشكاليين ذات القيم الابتدائية (1.2)

و(2.2) على سلم الزمن $\frac{1}{\varepsilon}$ نعرف

$$u(t, y) = \int_{t_0}^t (f(s, y) - f^0(y)) ds.$$

لدينا:

$$y \in D \text{ و } t \geq t_0 \text{ بحيث } \|u(t, y)\| \leq 2MT.$$

الآن، نقدم:

$$z(t) = y(t) + \varepsilon u(t, y(t)).$$

بما أن $y(t) \in D \forall t \geq t_0$ لدينا التقدير التالي:

$$\begin{aligned} \|x(t) - y(t)\| &\leq \|x(t) - z(t)\| + \|z(t) - y(t)\| \\ &\leq \|x(t) - z(t)\| + \varepsilon \|u(t, y(t))\| \\ &\leq \|x(t) - z(t)\| + 2\varepsilon MT. \end{aligned}$$

نلاحظ أن:

$$x(t) - z(t) = \int_{t_0}^t \left(\frac{dx}{dt} - \frac{dz}{dt} \right) ds$$

بحساب

$$\frac{dx}{dt} - \frac{dz}{dt} = \varepsilon f(t, x(t)) - \varepsilon f(t, z(t)) + R$$

حيث:

$$R = \varepsilon^2 g(t, x(t), \varepsilon) - \varepsilon^2 \frac{\partial u}{\partial y}(t, y(t)) f^0(y) - \varepsilon f(t, y(t)) + \varepsilon f(t, z(t))$$

لدينا:

$$\|f^0(y)\| \leq M \quad \text{et} \quad \left\| \frac{\partial u}{\partial y}(t, y(t)) \right\| \leq 2MT.$$

بفضل استمرارية ليبتشيز لـ f يكون لدينا:

$$\begin{aligned} \|f(t, z(t)) - f(t, y(t))\| &\leq L \|z(t) - y(t)\| \\ &\leq \varepsilon L \|u(t, y(t))\| \\ &\leq 2\varepsilon LMT. \end{aligned}$$

إذن يوجد ثابت k حيث:

$$\|R\| \leq ke^2.$$

واضح أن:

$$\begin{aligned} \|x(t) - z(t)\| &\leq \int_{t_0}^t \left\| \frac{dx}{dt} - \frac{dz}{dt} \right\| ds \\ &\leq \varepsilon \int_{t_0}^t \|f(t, x(t)) - f(t, z(t)) + k\varepsilon\| ds \\ &\leq \varepsilon \int_{t_0}^t \|f(t, x(t)) - f(t, z(t))\| ds + k\varepsilon^2 (t - t_0) \\ &\leq \varepsilon \int_{t_0}^t \|x(t) - z(t)\| ds + k\varepsilon^2 (t - t_0). \end{aligned}$$

ومن توطئة Gronwall

$$\|x(t) - z(t)\| \leq \varepsilon \frac{k}{L} e^{\varepsilon L(t-t_0)} - \varepsilon \frac{k}{L}.$$

وبالتالي:

$$\|x(t) - y(t)\| \leq \varepsilon \left(\frac{k}{L} e^{\varepsilon L(t-t_0)} - \frac{k}{L} + 2MT \right).$$

إذا كان $\varepsilon L(t-t_0)$ محدودة بثابت مستقل عن ε ، نتحصل على التقريب

$$x(t) = y(t) + O(\varepsilon) \quad \text{لما} \quad \varepsilon \rightarrow 0.$$

2.2 طريقة المتوسط في الحالة الدورية

الآن، سنقوم بوضع النظريات الأساسية للتوسيط المستعملة لإنجاز أعمال هذه المذكرة.

1.2.2 نظرية المتوسط من الرتبة الأولى

لنعتبر الجملة التفاضلية التالية

$$\dot{x} = \varepsilon F(t, x) + \varepsilon G(t, x, \varepsilon) \quad (3.2)$$

مع $x \in D \subset \mathbb{R}^n$ ، D هو مجال محدود و $t \geq 0$. نفرض أن $F(t, x)$ و $G(t, x)$ دوال دورية دورها T بالنسبة ل t . جملة المتوسط للجملة (3.2) هي:

$$\dot{y} = \varepsilon f^0(y), \quad y(0) = x_0 \quad (4.2)$$

حيث:

$$f^0(y) = \frac{1}{T} \int_0^T F(s, y) ds. \quad (5.2)$$

نظرية 2 : لتكن الجملة (3.2)، ونفرض أن $F, G, D_x F, D_x^2 F, D_x G$ هي دوال مستمرة ومحدودة

بثابت M في $[0, +\infty[\times D$ و $-\varepsilon_0 \leq \varepsilon \leq \varepsilon_0$.

F و G هي دوال دورية دورها T في t حيث T مستقل عن ε . إذن يكون لدينا:

إذا كانت p نقطة توازن لجملة المتوسط (4.2) حيث:

$$\det(D_x f^0(p)) \neq 0. \quad (6.2)$$

إذن من أجل $|\varepsilon| > 0$ صغير بما فيه الكفاية، يوجد حل $x_\varepsilon(t)$ دوري دوره T للجملة (3.2) حيث

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} x_\varepsilon(t) = p.$$

إذا كانت نقطة التوازن $y = p$ لجملة المتوسط (4.2) إهليجية، إذن من أجل $|\varepsilon| > 0$ صغير بما فيه الكفاية، الحل الدوري الموافق لـ $x_\varepsilon(t)$ للنظام (3.2) يكون وحيداً، إهليجياً، وله نفس استقرار p .

مثال 4 : لتكن معادلة فان در بول (Van Der Pol) التالية:

$$\ddot{x} + x = \varepsilon(1 - x^2)\dot{x}. \quad (7.2)$$

يمكن كتابة المعادلة (7.2) على شكل جملة بمعادلتين تفاضليتين

$$\begin{cases} \dot{x} = y \\ \dot{y} = -x + \varepsilon(1 - x^2)y \end{cases}. \quad (8.2)$$

بالمرور للإحداثيات القطبية:

$$x = r \cos \theta, \quad y = r \sin \theta.$$

$$\begin{cases} \dot{r} = \frac{x\dot{x} + y\dot{y}}{r} \\ \dot{\theta} = \frac{y\dot{x} - \dot{y}x}{r^2} \end{cases} \quad (9.2)$$

إذن يكون لدينا: (حيث يصبح المتغير θ بدل t)

$$\begin{cases} \dot{r} = \varepsilon r \sin^2 \theta (1 - r^2 \cos^2 \theta) \\ \dot{\theta} = -1 + \varepsilon \cos \theta \sin \theta (1 - r^2 \cos^2 \theta) \end{cases}$$

حيث:

$$\frac{dr}{d\theta} = \frac{\varepsilon r \sin^2 \theta (1 - r^2 \cos^2 \theta)}{-1 + \varepsilon \cos \theta \sin \theta (1 - r^2 \cos^2 \theta)} \quad (10.2)$$

حتى نتمكن من تطبيق النظرية 1، يجب أن نكتب المعادلة (10.2) على الشكل:

$$\dot{x} = \varepsilon F(t, x) + \varepsilon^2 R(t, x, \varepsilon)$$

نضع:

$$z = \varepsilon \cos \theta \sin \theta (1 - r^2 \cos^2 \theta).$$

نعلم أن:

$$\frac{1}{1 - z} = 1 + z + O(z^2), \quad |z| < 1.$$

أين:

$$\frac{dr}{d\theta} = \varepsilon F(\theta, r) + O(\varepsilon^2) \quad (11.2)$$

مع

$$F(\theta, r) = -\sin^2 \theta (1 - r^2 \cos^2 \theta).$$

نلاحظ أن F دورية دروها 2π بالنسبة لـ θ ، إذا لدينا:

$$f^0(r) = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} F(\theta, r) d\theta = \frac{r}{8} (r^2 - 4).$$

ومن النظرية 1، الإشكالية (11.2) تكافئ الإشكالية:

$$\dot{r}_a = \varepsilon f^0(r_a) \quad (12.2)$$

ولدينا التقريب:

$$r(\theta) - r_a(\theta) = O(\varepsilon)$$

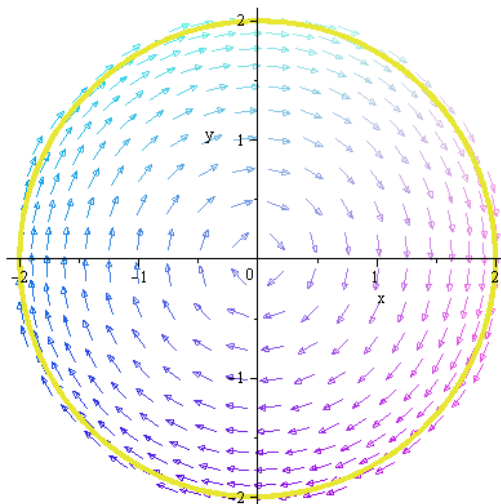
أين $r(\theta)$ و $r_a(\theta)$ هما حلين للإشكالتين (11.2) و (12.2) على الترتيب. تعطي الدورات الحدية للمعادلة (7.2) بالجذور الموجبة للمعادلة:

$$f^0(r) = \frac{r}{8} (r^2 - 4) = 0. \quad (13.2)$$

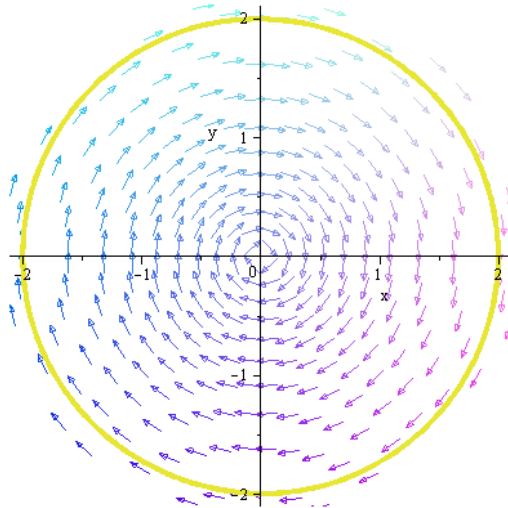
هذه المعادلة الجبرية تقبل حل وحيد موجب $r = 2$ ، إذن معادلة *Van Der Pol* (7.2) لها دورة حدية بسعة $r = 2$.

1- من أجل $\varepsilon > 0$ ، هذه الدورة الحدية تكون مستقرة لأن $\frac{d}{dr} f^0(2) < 0$ (انظر الشكل 2.1).

2- من أجل $\varepsilon < 0$ ، هذه الدورة الحدية تكون غير مستقرة لأن $\frac{d}{dr} f^0(2) > 0$ (انظر الشكل 2.2).



شكل 2.1: دورة حدية مستقرة من أجل $\varepsilon = 0.01$



شكل 2.2: دورة حدية غير مستقرة من أجل $\varepsilon = -0.01$

مثال 5 : لتكن الجملة التالية:

$$\begin{cases} \dot{x} = -y + \varepsilon (y^2 + xz) \\ \dot{y} = x + \varepsilon (-y + yz + z^2) \\ \dot{z} = \varepsilon (-1 + x^2 + y^2 + yz) \end{cases} \quad (14.2)$$

بالمرور للاحداثيات الأسطوانية نجد:

$$\begin{cases} \dot{r} = -\varepsilon (-\sin \theta z^2 + r - rz - r^2 \cos \theta - r \cos^2 \theta + r^2 \cos^3 \theta) \\ \dot{\theta} = \frac{1}{r} (-\varepsilon r^2 \sin \theta + \varepsilon r^2 \sin \theta \cos^2 \theta - \varepsilon r \cos \theta \sin \theta + r + \varepsilon z^2 \cos \theta) \\ \dot{z} = \varepsilon (-1 + r^2 + rz \sin \theta) \end{cases}$$

أو بطريقة مكافئة:

$$\begin{cases} \frac{dr}{d\theta} = \dot{r} = (z^2 \sin \theta - r + rz + r^2 \cos \theta + r \cos^2 \theta - r^2 \cos^3 \theta) \varepsilon + O(\varepsilon^2) \\ \frac{dz}{d\theta} = \dot{z} = (-1 + r^2 + rz \sin \theta) \varepsilon + O(\varepsilon^2) \end{cases}$$

باعتبار θ المتغير بالنسبة لـ t ، وهذه الجملة الأخيرة من الشكل:

$$\begin{cases} \frac{dr}{d\theta} = F_1(r, \theta, z) \varepsilon + O(\varepsilon^2) \\ \frac{dz}{d\theta} = F_2(r, \theta, z) \varepsilon + O(\varepsilon^2) \end{cases}$$

نلاحظ أن F_1 و F_2 دوال دورية دورها 2π ، إذن يمكننا الذهاب بجملة المتوسط:

$$\begin{cases} f_1(r; z) = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} F_1(r, \theta, z) d\theta = \frac{1}{2} r (2z - 1) \\ f_2(r; z) = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} F_2(r, \theta, z) d\theta = -1 + r^2 \end{cases}$$

لنحدد حلول الجملة

$$\begin{cases} f_1(r; z) = 0 \\ f_2(r; z) = 0 \end{cases} \quad (15.2)$$

نتحصل على

$$(r_2, z_2) = \left(-1, \frac{1}{2}\right) \quad \text{و} \quad (r_1, z_1) = \left(1, \frac{1}{2}\right)$$

الحل الوحيد الذي يمكنه أن يقدم دورة حدية هو $(r_1, z_1) = \left(1, \frac{1}{2}\right)$ لأن r يجب أن يكون موجبا، إذا نأخذ النقطة $p = \left(1, \frac{1}{2}\right)$ كنقطة توازن للجملة (15.2)، لدينا

$$\begin{aligned} D_{r,z}f^0(p) &= \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1(r, z)}{\partial r} & \frac{\partial f_1(r, z)}{\partial z} \\ \frac{\partial f_2(r, z)}{\partial r} & \frac{\partial f_2(r, z)}{\partial z} \end{pmatrix}_{(r,z)=\left(1, \frac{1}{2}\right)} \\ &= \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

حيث:

$$\det(D_{r,z}f^0(p)) = -2 \neq 0$$

إذن، انطلاقا من النظرية 1، الجملة (14.2) لديها دورة حدية من أجل $|\varepsilon| \neq 0$ صغير بما فيه الكفاية. القيم الذاتية لـ $D_{r,z}f^0(p)$ هي $\pm\sqrt{2}$ ، نقطة التفرد للجملة المتوسط $p = \left(1, \frac{1}{2}\right)$ هي نقطة إهليجية، إذن الدورة الحدية هي من نفس استقرار p . القيمتين الذاتيتين من إشارتين مختلفتين إذن p هي نقطة سرج والتي تكون دائما غير مستقرة، وبالتالي الدورة الحدية غير مستقرة.

الفصل 3

طريقة المتوسط من الرتبة الأولى لجمل تفاضلية ذات مركز غير خطي

1.3 عرض الإشكالية والنتائج الأساسية

في سنة 2005، قام كول، Gasull وغاسل Coll وبروهينز Prohens (أنظر المرجع 5)، وباستعمال طريقة التكاملات الآلية (بوانكاريه-ملنيكوف Poincaré-Melnikov)، بدراسة عدد الدورات الحدية التي تتفرع من المدارات الدورية لمركز جملة تفاضلي مستو متعدد الحدود:

$$\dot{x} = -y^{2l-1}(1+bx) + \varepsilon P_n(x, y)$$

$$\dot{y} = x^{2k-1}(1+bx) + \varepsilon Q_n(x, y)$$

حيث $P_n(x, y)$ و $Q_n(x, y)$ هي كثيرات حدود من الدرجة n ، $0 < \varepsilon \ll 1$ و $b = 0$ أو $b = l = 1$. في سنة 2014، أثبت (ليبري Libre ومخلوف Makhlof) (أنظر المرجع [9]) أن جملة لينارد Liénard التفاضلية متعددة الحدود المعممة:

$$\dot{x} = y^{2p-1} \tag{1.3}$$

$$\dot{y} = -x^{2q-1} - \varepsilon f(x) y^{2n-1}$$

حيث p, q, n هي أعداد صحيحة موجبة، ε هو وسيط صغير و $f(x)$ هي كثير حدود من الدرجة m يمكن أن تمتلك $\lfloor \frac{m}{2} \rfloor$ دورة حدية. تم دراسة الجملة (1.3) مع $p = q = n = 1$ في سنة 1977 من طرف لينز Lins والبقية، وتم دراسة نفس الجملة حيث $p = n = 1$ و q افتراضي في سنة 1993 من طرف أورينا Urbina والبقية. في هذا الفصل سنهتم بالعدد الأعظمي للدورات الحدية والذي نرسم له ب $\tilde{H}(p, q, l)$ الذي يمكن أن

تمتلكه جملة ليبنار Liénard التفاضلية كثير الحدود المعمم:

$$\begin{aligned} \dot{x} &= y^{2p-1} \\ \dot{y} &= -x^{2q-1} - \varepsilon f(x, y) \end{aligned} \quad (2.3)$$

حيث p و q هي أعداد صحيحة موجبة، ε هو وسيط صغير، و $f(x, y)$ هي كثير حدود من الدرجة m

$$f(x, y) = \sum_{i+j=0}^m a_{i,j} x^i y^j.$$

نلاحظ أن الجملة (2.3) أكثر تعميماً من الجملة (1.3) وأن العدد الأعظمي للدورات الحدية المتحصل عليه من أجل الجملة (1.3) باستعمال نظرية المتوسط من الرتبة الأولى يعتمد فقط على الدرجة m ، لكن النتيجة المتحصل عليها من الجملة (2.3) باستعمال نفس النظرية تعتمد على m ، p و q ، النتائج كانت كالتالي:

نظرية 3 : ليكن:

$$l = \begin{cases} m & \text{كان إذا } m \text{ فردي} \\ m-1 & \text{كان إذا } m \text{ زوجي} \end{cases}$$

من أجل $\varepsilon \neq 0$ صغير بما يكفي، العدد الأعظمي للدورات الحدية للجملة (2.3) يكون محدود بـ

$$\tilde{H}(p, q, l) = \left[\frac{l \cdot \max(p, q) - q}{2} \right]$$

لازمة 1 : ليكن $p = q = 1$ و $f(x, y)$ كثير حدود من الدرجة $m = 5$

$$\begin{aligned} f(x, y) &= a_{00} + a_{10}x + a_{01}y + a_{21}x^2y + a_{12}xy^2 + a_{03}y^3 \\ &+ a_{40}x^4 + a_{23}x^2y^3 + a_{41}x^4y + a_{05}y^5. \end{aligned}$$

حيث:

$$\begin{aligned} a_{00} &= 2, & a_{10} &= -0.25, & a_{01} &= 1.9, & a_{12} &= 1.2, & a_{21} &= -2.5, \\ a_{03} &= -1.2, & a_{23} &= 0.8, & a_{40} &= 3.2, & a_{41} &= 0.6, & a_{05} &= 0.2. \end{aligned}$$

من أجل $\varepsilon \neq 0$ صغير بما يكفي، الجملة (2.3) يمتلك دورتين حديتين تتشعبان من المدارات الحدية الدورية للجملة غير المضطربة (الجملة (2.3) مع $\varepsilon = 0$)، في هذه الحالة يتم الوصول للحد.

لازمة 2 : نعتبر الجملة (2.3) مع $p = 1$ ، $q = 2$ و $m = 6$

$$\begin{aligned} f(x, y) &= a_{01}y + a_{21}x^2y + a_{03}y^3 + a_{23}x^2y^3 + a_{41}x^4y \\ &+ a_{05}y^5 + a_{33}x^3y^3 + a_{60}x^6 + a_{06}y^6. \end{aligned}$$

حيث

$$a_{01} = 9.7, \quad a_{21} = -73.7, \quad a_{23} = -44.26, \quad a_{03} = 28.3,$$

$$a_{33} = 2, \quad a_{41} = 14.1, \quad a_{05} = 2.07, \quad a_{60} = 0.1, \quad a_{06} = 4.$$

من أجل $\varepsilon \neq 0$ صغير بما يكفي، الجملة (2.3) يمتلك أربع دورات حدية تنشعب من المدارات الحدية الدورية للجملة غير المضطربة، في هذه الحالة أيضا يتم الوصول للحد.

2.3 براهين النتائج

في هذا الجزء، سننجز العمل باستعمال الإحداثيات القطبية المعممة لليابونوف Liapunov المقدمة باستعمال الدوال (p, q) -مثلية $w(\theta) = Sn(\theta)$ ، $z(\theta) = Cs(\theta)$ ككلول للإشكالية ذات القيم الابتدائية

$$\dot{z} = -w^{2p-1}$$

$$\dot{w} = z^{2p-1}$$

$$z(0) = p^{-\frac{1}{q}}, w(0) = 0.$$

من أجل $p = q = 1$ ، هذه الدوال ليست إلا دوالا مثلثية كلاسيكية

$$Sn(\theta) = \sin \theta \quad \text{و} \quad Cs(\theta) = \cos \theta$$

ويمكننا بكل سهولة إثبات أن $Cs(\theta)$ و $Sn(\theta)$ تحققان العلاقة

$$pCs^{2q}(\theta) + qSn^{2p}(\theta) = 1$$

وأن هذه الدوال هي دوال T -دورية حيث

$$T = 2p^{-\frac{1}{2q}} q^{-\frac{1}{2p}} \frac{\Gamma\left(\frac{1}{2p}\right) + \Gamma\left(\frac{1}{2q}\right)}{\Gamma\left(\frac{1}{2p} + \frac{1}{2q}\right)},$$

حيث Γ هي الدالة غاما.

سننظر أولاً إلى توطئتين سنحتاجهما لاحقاً:

توطئة 2 لتكن الدالتان المثلثيتان Sn و Cs ، ليكن T مجال تعريفهما، وليكن p و q ثابتين طبيعيين. لدينا مايلي:

$$\int Sn\theta Cs^q\theta d\theta = -\frac{Cs^{q+1}\theta}{q+1} + c. -1$$

$$\int Sn^p \theta C s^{2n-1} \theta d\theta = \frac{Sn^{p+1} \theta}{p+1} + c. \quad -2$$

$$\int Sn^p \theta C s^q \theta d\theta = -\frac{Sn^{p-1} \theta C s^{q+1} \theta}{(p-1)n+q+1} + \frac{p-1}{(p-1)n+q+1} \int Sn^{p-2} \theta C s^q \theta d\theta. \quad -3$$

$$\int Sn^p \theta C s^q \theta d\theta = \frac{nSn^{p+1} \theta C s^{q-2n+1} \theta}{(p-1)n+q+1} + \frac{q-2n+1}{(p-1)n+q+1} \int Sn^p \theta C s^{q-2n} \theta d\theta. \quad -4$$

-5 يوجد كثير حدود بمتغيرين $E(x, y)$ ، وثابت حقيقي A بحيث:

$$\int Sn^p \theta C s^q \theta d\theta = E(Sn\theta, Cs\theta) + A \int Cs^r \theta d\theta$$

مع $r \equiv q[2n]$

زيادة على ذلك، الثابت A ليس جذرا إذا فقط إذا كان p عددا زوجيا و $q \neq 0[2n]$.

$$\int_0^T Sn^p \theta C s^q \theta d\theta = 0 \quad \text{حيث } p \text{ أو } q \text{ فردي.} \quad -6$$

-7

$$\int_0^T Sn^p \theta C s^q \theta d\theta = \frac{2\Gamma(\frac{p+1}{2})\Gamma(\frac{q+1}{2n})}{n \frac{p+1}{2} \Gamma(\frac{p+1}{2} + \frac{q+1}{2n})}$$

حيث p و q زوجيان.

النتيجة السابقة تتيح التحصل على عبارة ظاهرية بسيطة لـ $Sn^p \theta C s^q \theta$ في عبارات الدوال $Cs\theta$ و $Sn\theta$ فقط لما يكون p فردي.

إذا كان p زوجي، التوطئة أيضا تعطي نتائج بسيطة في عبارات الدوال $\int Cs^r \theta d\theta$ مع $r < 2n$. هذه الحقيقة تدفع إلى ظهور الدوال التالية:

$$\psi_r(\theta) = \int_0^\theta Cs^r \phi d\phi - \frac{\int_0^T Cs^r \phi d\phi}{T} \theta$$

من أجل أي $r = 1, 2, \dots, 2n-1$ ، والتي هي أيضا دورية- T .

باستعمال هذه الدوال الجديدة كل العبارات البسيطة لـ $Sn^p \theta C s^q \theta$ وكذلك العبارات البسيطة لـ $\psi_r^m(\theta) Sn^p \theta C s^q \theta$ يمكن حسابها كما يظهر في التوطئة التالية:

توطئة 3 باستعمال نفس المعطيات والرموز من التوطئة السابقة و m عدد طبيعي، العبارات التالية صحيحة:

1- يوجد كثير حدود بمتغيرين $E(x, y)$ وثابتين حقيقيين A و B حيث

$$\int Sn^p \theta Cn^q \theta d\theta = E(Sn\theta, Cn\theta) + A\psi_r(\theta) + B\theta$$

حيث $0 < r < 2n$ و $r \equiv q[2n]$ ، بالإضافة إلى ذلك يكون B غير معدوم إذا وفقط إذا كان p و q عددين زوجيين.

2- يوجد كثيري حدود بمتغيرين $E(x, y)$ و $F(x, y)$ و متغير حقيقي B (نفس E و B المذكورين في الفقرة السابقة) حيث

$$\int \psi_r^m(\theta) Sn^p \theta Cn^q \theta d\theta = \psi_r^{m+1}(\theta) + \psi_r^m(\theta) E(Sn\theta, Cn\theta) + \int \psi_r^{m-1}(\theta) F(Sn\theta, Cn\theta) d\theta + BG(\theta)$$

حيث $G(\theta)$ هي دالة غير معروفة

1.2.3 برهان النظرية 3

جملة ليينارد Liénard التفاضلية كثير الحدود المعمم (2.3) مع $\varepsilon = 0$ هو جملة هاملتوني بمؤثر هاملتوني

$$H(x, y) = \frac{1}{2q}x^{2q} + \frac{1}{2p}y^{2p}.$$

يملك الجملة (2.3) غير المضطرب ($\varepsilon = 0$) مركز هو المبدأ $(0, 0)$. نعتبر ال (p, q) -احداثيات قطبية لليابونوف (r, θ) المعرفة بـ

$$x = r^p Cs(\theta) \quad \text{و} \quad y = r^q Sn(\theta).$$

يمكن كتابة الجملة (2.3) بالإحداثيات القطبية (r, θ) بالصيغة

$$\begin{aligned} \dot{r} &= -\varepsilon r^{1-q} Sn(\theta) f(r^p Cs(\theta), r^q Sn(\theta)) \\ \dot{\theta} &= -r^{2pq-p-q} - \varepsilon pr^{-q} Cs(\theta) f(r^p Cs(\theta), r^q Sn(\theta)). \end{aligned} \quad (3.3)$$

نعتبر أن θ متغير مستقل، الجملة (3.3) تصبح

$$\begin{aligned} \frac{dr}{d\theta} &= \varepsilon r^{-2pq+p+1} Sn^{2p-1}(\theta) f(r^p Cs(\theta), r^q Sn(\theta)) + O(\varepsilon^2) \\ &= \varepsilon F_1(\theta, r) + O(\varepsilon^2). \end{aligned}$$

نطبق نظرية المتوسط من الرتبة الأولى (النظرية 2) مع

$$x = y = r, \quad t = \theta, \quad F_1(t, x) = F_1(\theta, r)$$

حيث

$$F_1(\theta, r) = r^{-2pq+p+1} Sn^{2p-1}(\theta) \sum_{i+j=0}^m a_{ij} r^{pi+qj} Cs^i(\theta) Sn^j(\theta). \quad (4.3)$$

إذن، نتحصل على

$$\mathcal{F}(r) = r^{-2pq+p+1} \sum_{i+j=0}^m a_{ij} r^{pi+qj} \int_0^T Cs^i(\theta) Sn^{j+2p-1}(\theta) d\theta.$$

نضع

$$I_{i,j} = \int_0^T Cs^i(\theta) Sn^j(\theta) d\theta,$$

يكون لدينا

$$\mathcal{F}(r) = r^{-2pq+p+1} \sum_{i+j=0}^m a_{ij} r^{pi+qj} I_{i,j+2p-1}$$

ليكن

$$l = \begin{cases} m & \text{كان إذا } m \text{ فردي} \\ m-1 & \text{كان إذا } m \text{ زوجي} \end{cases}$$

بما أن $I_{i,j} = 0$ إذا كان i أو j فرديا و $I_{i,j} > 0$ إذا كان i و j زوجيان، إذن لدينا

$$\begin{aligned} \mathcal{F}(r) &= r^{-2pq+p+1} \sum_{i+j=0}^l \tilde{a}_{i,j} r^{pi+qj} \\ &\quad i+j=0 \\ &\quad i: \text{ زوجي} \\ &\quad j: \text{ فردي} \\ &= r^{-2pq+p+2} \sum_{i+j=1}^l \tilde{a}_{i,j} r^{pi+qj-1} \\ &\quad i+j=1 \\ &\quad i: \text{ زوجي} \\ &\quad j: \text{ فردي} \end{aligned}$$

حيث

$$\tilde{a}_{i,j} = a_{i,j} I_{i,j+2p-1}.$$

وبتبسيط هذه الصيغ مرة أخرى نتحصل على

$$\begin{aligned} \mathcal{F}(r) &= r^{-2pq+p+2}(\tilde{a}_{01}r^{q-1} + \sum_{\substack{i+j=2 \\ i: \text{زوجي} \\ j: \text{فردى}}}^l \tilde{a}_{i,j}r^{pi+qj}) \\ &= r^{-2pq+p+q+1}(\tilde{a}_{01} + \sum_{\substack{i+j=2 \\ i: \text{زوجي} \\ j: \text{فردى}}}^l \tilde{a}_{i,j}r^{pi+q(j-1)}) \\ &= r^{-2pq+p+q+1} \sum_{\substack{i+j=1 \\ i: \text{زوجي} \\ j: \text{فردى}}}^l \tilde{a}_{i,j}r^{pi+q(j-1)} \end{aligned}$$

للإجابة على سؤالنا، يجب علينا معرفة عدد الجذور الموجبة التي يمكن أن تقبلها المعادلة الجبرية

$$\mathcal{F}(r) = \sum_{\substack{i+j=1 \\ i: \text{زوجي} \\ j: \text{فردى}}}^l \tilde{a}_{i,j}r^{pi+q(j-1)} = \tilde{a}_{0,1} + \sum_{\substack{i+j>1 \\ i: \text{زوجي} \\ j: \text{فردى}}}^l \tilde{a}_{i,j}r^{pi+q(j-1)} = 0. \quad (5.3)$$

درجة $\mathcal{F}(r)$ هي القيمة العظمى للأسس $pi + q(j - 1)$ دون أن ننسى أن $i + j \leq l$ حيث i زوجي و j فردي، لهذا لدينا:

$$\begin{aligned} pi + qj - q &\leq \max(p, q) \cdot i + \max(p, q) \cdot j - q \\ &\leq \max(p, q) (i + j) - q \\ &\leq l \cdot \max(p, q) - q \end{aligned}$$

إذن درجة $\mathcal{F}(r)$ محدودة بـ $l \cdot \max(p, q) - q$

بما أن $r = 0$ ليس حلاً بإمكانه إعطاء دورات حدية وجب علينا إزالته.

نلاحظ أن المتغير r أصبح في المعادلة (5.3) على صيغة r^2 لأن كل القوى $pi + q(j - 1)$ هي أعداد زوجية. إذن، إذا كان $r^* \neq 0$ حلاً للمعادلة (5.3) فإن $-r^*$ أيضاً حل لها، نزيل هذا الأخير لأننا فقط نهتم بالحلول الموجبة.

إذن المعادلة (5.3) يمكن أن تمتلك $\left[\frac{l \cdot \max(p, q) - q}{2} \right]$ حلا موجبا. بالتالي يمكن أن تمتلك الجملة التفاضلية (2.3) على الأكثر $\tilde{H}(p, q, l) = \left[\frac{l \cdot \max(p, q) - q}{2} \right]$ دورة حدية، وهذا ينهي برهان النظرية 3.

2.2.3 برهان اللازمة 1

:
نعتبر الجملة التفاضلية (2.3) مع $p = q = 1$ و $m = 5$. من النظرية 3، الجملة (2.3) يمكن أن يمتلك $\left[\frac{5 \times 1 - 1}{2} \right]$ أي 2 دورتين حديتين على الأكثر ولدينا

$$\mathcal{F}(r) = \tilde{a}_{01} + (\tilde{a}_{21} + \tilde{a}_{03}) r^2 + (\tilde{a}_{23} + \tilde{a}_{41} + \tilde{a}_{05}) r^4$$

حيث

$$\begin{aligned} \tilde{a}_{ij} &= a_{ij} I_{i,j+1} \\ &= a_{ij} \int_0^T C s^i(\theta) + S n^{j+1}(\theta) d\theta. \end{aligned}$$

من أجل $p = q = 1$ لدينا

$$T = 2\pi \quad \text{مع} \quad S n(\theta) = \sin(\theta) \quad \text{و} \quad C s(\theta) = \cos(\theta)$$

بحساب التكاملات نجد:

$$I_{0,2} = \pi, \quad I_{2,2} = \frac{1}{4}\pi, \quad I_{0,4} = \frac{3}{4}\pi, \quad I_{2,4} = I_{4,2} = \frac{1}{8}\pi, \quad I_{0,6} = \frac{5}{8}\pi.$$

إذن

$$\begin{aligned} \tilde{a}_{01} &= 5.969026043, & \tilde{a}_{21} &= -1963495409, & \tilde{a}_{03} &= -2.827433388, \\ \tilde{a}_{23} &= 0.3141592654, & \tilde{a}_{41} &= 0.2356194490, & \tilde{a}_{05} &= 0.3926990818. \end{aligned}$$

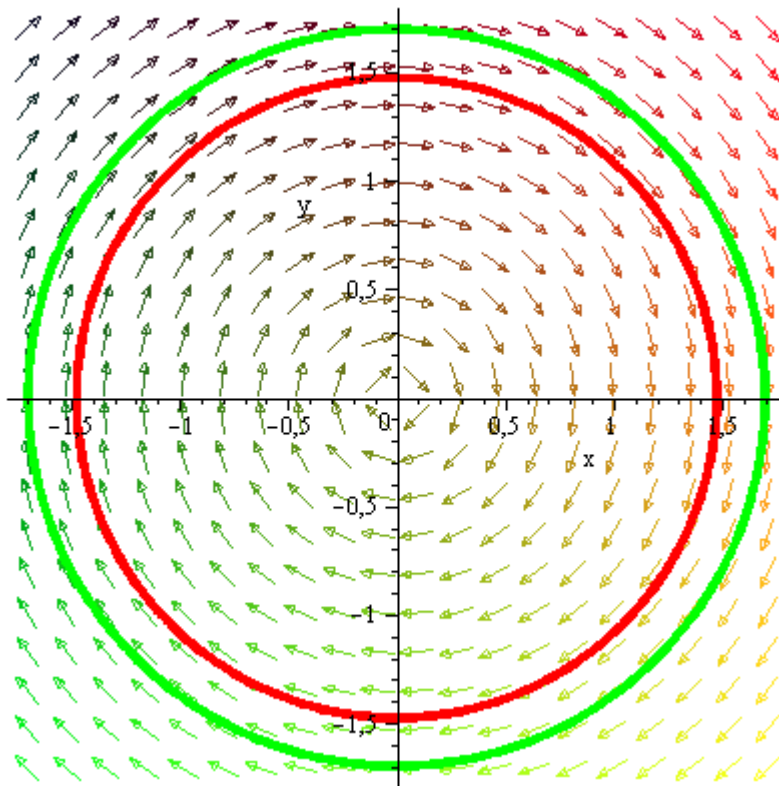
في هذه الحالة، المعادلة الجبرية $\mathcal{F}(r) = 0$ تمتلك حلين موجبين:

$$r_2 = 1.702253454 \quad \text{و} \quad r_1 = 1.478399984$$

يحقان

$$\begin{aligned} \left. \frac{d\mathcal{F}(r)}{dr} \right|_{r=r_1} &= -1.98414430 \neq 0 \\ \left. \frac{d\mathcal{F}(r)}{dr} \right|_{r=r_2} &= 2.28457558 \neq 0. \end{aligned}$$

إذن، تمتلك الجملة (2.3) بالتحديد دورتين حديتين تشعبان من المدارات الحدية للجملة غير المضطربة، انظر الشكل 3.1.



شكل 3.1: دورتين حديتين من أجل $\varepsilon = 0.001$

3.2.3 برهان اللازمة 2:

من النظرية 3، الجملة (2.3) مع $p = 1$ ، $q = 2$ و $m = 6$ يمكن أن تمتلك $\left[\frac{(6-1) \times 2 - 2}{2} \right]$ أي 4 دورات حدية على الأكثر، والدالة الجبرية تعطي كالتالي

$$\mathcal{F}(r) = \tilde{a}_{01} + \tilde{a}_{21}r^2 + (\tilde{a}_{03} + \tilde{a}_{41})r^4 + \tilde{a}_{23}r^6 + \tilde{a}_{05}r^8$$

في هذه الحالة وبالرجوع إلى لياونوف، $Cs(\theta)$ و $Sn(\theta)$ هي دوال إهليلجية

$$Cs(\theta) = Cs(\theta) \quad \text{و} \quad Sn(\theta) = Sn(\theta) dn(\theta) \quad \text{ب مضروب} \quad \frac{1}{\sqrt{2}}$$

بالدور

$$T = 2(p)^{-\frac{1}{2q}}(q)^{-\frac{1}{2p}} \frac{\Gamma\left(\frac{1}{2p}\right) + \Gamma\left(\frac{1}{2q}\right)}{\Gamma\left(\frac{1}{2p} + \frac{1}{2q}\right)} = 7.416298712.$$

وبمساعدة برمجية Maple ، وهي برمجية حساب ترميزي، كانت النتائج كالتالي:

$$I_{i,j+1} = \int_0^T cn^i(\theta) (sn(\theta) dn(\theta))^{j+1} d\theta$$

و:

$$I_{0,2} = 2.472099570, \quad I_{2,2} = 0.6777704678, \quad I_{0,4} = 1.059471244,$$

$$I_{2,4} = 0.2259234893, \quad I_{4,2} = 0.3531570814, \quad I_{0,6} = 0.4815778383.$$

ومنه

$$\tilde{a}_{01} = 23.97936583, \quad \tilde{a}_{21} = -49.95168348, \quad \tilde{a}_{03} = 29.98303621,$$

$$\tilde{a}_{23} = -9.999373636, \quad \tilde{a}_{41} = 4.979514848, \quad \tilde{a}_{05} = 0.9968661253.$$

أي المعادلة $\mathcal{F}(r) = 0$ تقبل أربع حلول موجبة هي

$$r_1 = 0.9989866774, \quad r_2 = 1.438456003,$$

$$r_3 = 1.67128889, \quad r_4 = 2.042173432.$$

تحقق

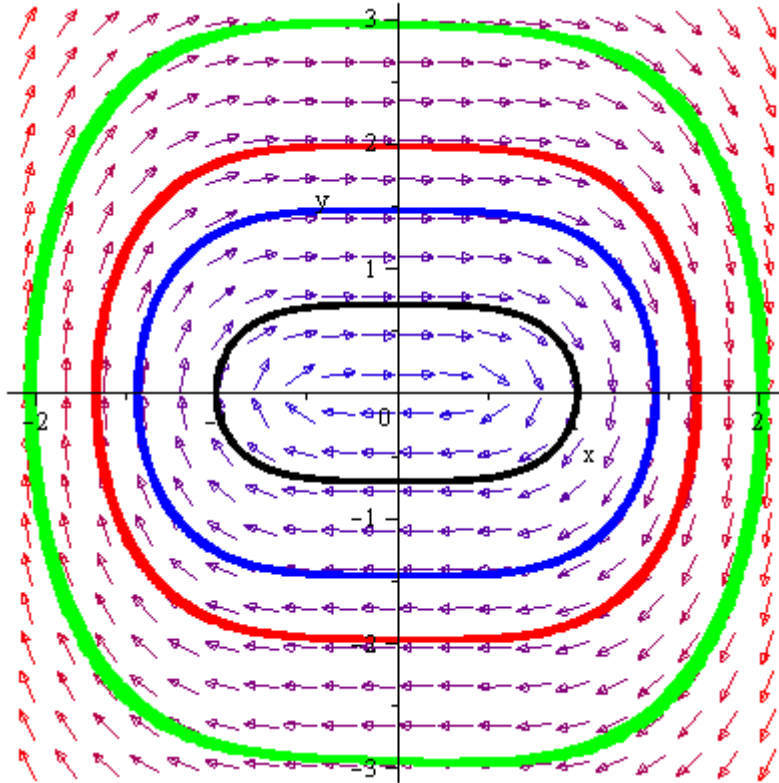
$$\left. \frac{d\mathcal{F}(r)}{dr} \right|_{r=r_1} = -12.15098498$$

$$\left. \frac{d\mathcal{F}(r)}{dr} \right|_{r=r_2} = 4.6739814$$

$$\left. \frac{d\mathcal{F}(r)}{dr} \right|_{r=r_3} = -5.9652117$$

$$\left. \frac{d\mathcal{F}(r)}{dr} \right|_{r=r_4} = 37.382648.$$

بما أن هذه المشتقات كلها ليست معدومة فإن الجملة (2.3) يمتلك بالتحديد أربع دورات حدية، (انظر الشكل 3.2).



شكل 3.2: أربع دورات حدية من أجل $\varepsilon = 0.001$

3.3 مثال عن طريقة من إحدى طرق المتوسط من الرتبة الأولى لجملة تفاضلية ذات مركز غير خطي

مثال 6 لتكن الجملة (3,1) المثلية التالية:

$$\begin{cases} \dot{x} = -y - \varepsilon x f(x, y) \\ \dot{y} = x^5 - \varepsilon 3y f(x, y) \end{cases} \quad *$$

حيث:

$$f(x, y) = 2x^3 + x^2y - 7.2365x^2 + 5y^2 - 0.5x + 0.7605$$

في هذه الحالة، $Cs\theta$ و $Sn\theta$ دوال T -دورية دورها $T = 8,4131$. انطلاقاً من المعادلة (*)، نجد:

$$f^0(r) = \frac{1}{T \times r} (A_{0,0} + A_{1,0}r^2 + A_{0,1}r^6)$$

باستعمال (**)، نجد:

$$\alpha_{0,0} = 8.4131, \quad \alpha_{2,0} = 3.6276 \quad \text{و} \quad 3b_{1,0,2} = 2.1033.$$

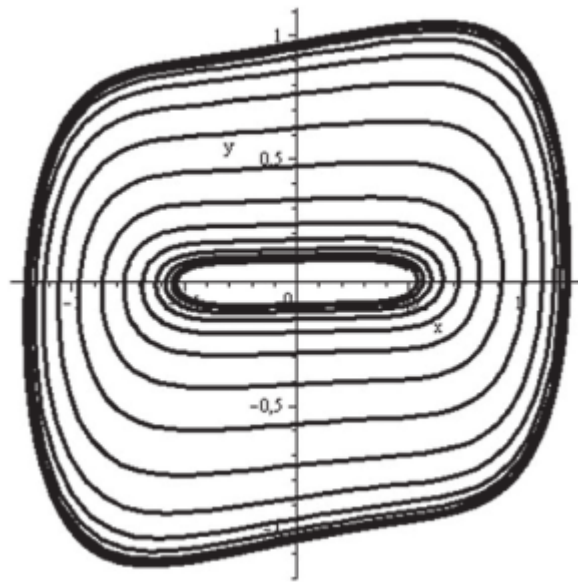
إذن:

$$f^0(r) = -\frac{1}{8.4131r} (6.3982 - 26.251r^2 + 10.517r^6).$$

كثير الحدود يملك جذرين موجبين، $r_1 = 0.5$ و $r_2 = 1.2$. هذه الجملة تملك دورتين بالضبط حديتين تنفجر إلى مدارات دورية ذات المركز، $\dot{y} = x^5$, $\dot{x} = -y$. نستعمل طريقة المتوسط من الرتبة الأولى. (لاحظ الشكل (3,3)).

$$T = 2(1)^{-\frac{1}{6}}(3)^{-\frac{1}{2}} \frac{\Gamma(\frac{1}{2})\Gamma(\frac{1}{6})}{\Gamma(\frac{1}{2} + \frac{1}{6})} = 8.4131$$

$$\int_0^T C s^i \theta S n^j \theta d\theta = 2(3)^{-(j+\frac{1}{2})} \frac{\Gamma(i + \frac{1}{6})\Gamma(j + \frac{1}{2})}{\Gamma(i + j + \frac{1}{2} + \frac{1}{6})} \quad **$$



شكل 3.3: دورات حدية للجملة من أجل $\varepsilon = 0.01$

الخاتمة

في هذه الدراسة المقترحة من قبل، تمت دراسة طريقة من طرق المتوسط من الرتبة الأولى ذات المركز غير الخطي ، وقد تم الحصول على نتائج وتقديرات للحل واستقراره من أجل قيم معينة بموجب إفتراضات محددة مسبقا للحل الدقيق.

وتبين بعض النتائج العددية أن طريقة المتوسط المقترحة فعالة و مستقرة وبالإضافة إلى ذلك هذه الطريقة المقترحة سهلة للتوسيع والبحث إذ يمكن توسيعها ودراساتها من أجل رتب عليا.

المراجع العلمية

- [1] E. I. Abouelmagd and J. L. G. Guirao, On the perturbed restricted three-body problem, Applied Mathematics and Nonlinear Sciences 1(1) (2016); 123 - 144.
- [2] R. Abraham and J. E. Marsden, Foundations of Mechanics, 2nd edn, Benjamin-Cummings; 1978.
- [3] D. Bokaletti and G. Pucacco, Theory of Orbits, Volume 1 and 2, (1996); Springer New York.
- [4] A. Buica, J. P. Francoise and J. Llibre, Periodic solutions of nonlinear periodic differential systems with a small parameter, Communications on Pure and Applied Analysis 6 (2007); 103 - 111.
- [5] B. Coll, A. Gasull and R. Prohens. Bifurcation of limit cycles from two families of centres. Dynamics of continuous, Discret and Impulsiv systems. Series A. Mathematical analysis 12 : (2005), 275-287.
- [6] A. Khaireddine, Z. Abdenour, Cycles limites des systèmes différentiels non linéaires dépendant d'un petit paramètre, Mémoire de fin d'études Pour l'obtention du diplôme de MASTER, Université Larbi Tébessi - Tébessa Faculté des Sciences Exactes et des Sciences de la Nature et de la Vie Département: Mathématiques et Informatique.
- [7] A. M. Liapunov. Stability of motion in Mathematics in science and engineering. Academic Press, vol 30 : 1966.

- [8] A. Lins, W. De Melo and C. C. Pugh. On Liénard s equation. Lecture Notes in math. Springer, 597 : (1977), 335-357.
- [9] J. Llibre and A. makhlouf. Limit cycles of a class of generalized Liénard polynomial equation. J Dyn Control Syst. DOI 10.1007/s10883-014- 9253-4
- [10] H. Meriem, Cycles limites d une classe des équations différentielles du troisième ordre, Thèse Doctorat, option: mathématiques applliquées, univercity BADJI MOKHTAR-ANNABA.
- [11] J. A. Sanders, F. Verhulst. Averaging Method in Nonlinear Dynamical Systems. Applied Mathematical Siences 59, Springer, 1985.
- [12] A. M. Urbina, G. L. de la Barra, G. León, ML. de la Barra, M. Cañas. Li- mit cycles of Liénard equations with nonlinear damping. Canad Math Bull. 36 : (1993), 251-256.