

17/520.050

République Algérienne Démocratique et Populaire
Ministère de l'Enseignement Supérieur et de la Recherche
Scientifique

Université 8 Mai 1945 – Guelma

Faculté de Mathématiques et de l'Informatique et Sciences de
la Matière

Département de Mathématiques



Mémoire de Fin d'Etude
Master Académique en Mathématiques
Option : EDP

THEME

*Estimation d'Erreur et Taux de Convergence du
Procédé Alternatif de Schwarz pour un Problème
de Valeur aux limite en Dimension un-Cas
Dirichlet et Neumann*

Présenté par :
Badraoui Sihem

Dirigé par : Dr. Mehri -A

Jury :
Dr. Benrabah-R
Dr .Boussetila-N

Session Juin 2012

Table des matières

1 Procédé Alternatif de Schwarz pour un Problème aux Li-	
mites de Dirichlet	7
1.1 Position du Problème	7
1.2 Procédé Alternatif de Schwarz	7
1.3 Estimations d'Erreur	9
1.4 Valeur Maximale du Facteur de Convergence	14
1.5 Taux de Convergence	15
1.6 Cas $q = 0$	16
1.7 Problème d'Ordre 2, Cas Général	17
1.8 Problème Discret	19
1.8.1 Calcul du Facteur de Convergence	21
1.8.2 Estimations d'Erreur Discrète	23
1.8.4 Calcul de la Valeur Maximale du Facteur de Convergence	24
1.8.5 Cas Particulier $q = 0$	25
1.8.6 Taux de Convergence	26
2 Procédé Alternatif de Schwarz pour un Problème aux Li-	
mites de Neumann	27
2.1 Position du Problème	27
2.2 Procédé Alternatif de Schwarz Pour les Problèmes (2) et (3) .	28
2.3 Estimation d'Erreur	28

2.4	Valeur Minimale du Facteur de Convergence	32
2.5	Procédé Alternatif de Schwarz Pour les Problèmes (4) et (5) .	33
2.6	Estimation d'Erreur	34
2.7	Calcul du Facteur de Convergence	34
3	Expérimentations Numériques	38

Résumé

Dans ce mémoire nous étudions l'estimation de l'erreur et la convergence de la solution du procédé alternatif de Schwarz pour un problème de valeurs aux limites en dimension un avec conditions de Dirichlet (resp. Neumann) au bord. Nous introduisons aussi la méthode numérique des différences finies et nous estimons un facteur de convergence de la solution.

établisons

Introduction

Les méthodes alternées de Schwarz ont subi depuis leur introduction par Schwarz en 1890 un développement intense et très accéléré durant les trois dernières décennies. Ceci est dû principalement au développement considérable qu'a vécu le monde des ordinateurs durant cette période.

Ces méthodes appelées aussi "méthodes de décomposition en sous domaines" permettent principalement dans le cas numérique de réduire des systèmes matricielles de grandes tailles à des systèmes matricielles de petites tailles faciles et moins coûteux de point de vue résolution numérique. Elles permettent aussi de transformer des problèmes aux limites posés sur des régions à géométrie irrégulière à un ensemble de problèmes posés sur des sous domaines réguliers et simples.

La première idée a été introduite par Schwarz, c'est pourquoi une attention particulière a été accordée et un nombre important de travaux réalisés depuis plus de trois décennies sur la méthode alternée de Schwarz en particulier et les méthodes de décomposition en sous domaines sur les équations aux dérivées partielles, et plus précisément avec recouvrement pour un problème elliptique modèle avec la condition de Dirichlet au bord.

Quand aux diverses et importantes raisons qui ont conduit à la popularité de ces méthodes, cela peut être résumé dans le fait qu'elles,

1. sont bien adaptées aux machines parallèles dont le développement et les caractéristiques ne cessent de s'accroître,
2. possèdent un intérêt mathématique intrinsèque,
3. peuvent s'appliquer à des problèmes définis sur des géométries complexes,
4. possèdent une base théorique solide,
5. facilitent l'utilisation des schémas numériques différents pour chaque sous problème, par exemple, élément finis, différences finies.....

ce sont des méthodes mathématiques intrinsèques

6. et peuvent être combinées avec une résolution par d'autres méthodes telles les méthodes multigrilles ou le raffinement local du maillage.

Ces méthodes peuvent être vues comme des algorithmes de type "diviser pour régner".

Dans notre travail nous allons appliquer cette méthode à un problème de valeurs aux limites en dimension un. Dans le premier chapitre nous définissons le procédé alternatif de Schwarz pour un problème de valeurs aux limites avec condition de Dirichlet, nous prouvons un théorème d'estimation d'erreur, puis nous introduisons la méthode des différences finies. Au deuxième chapitre nous établissons le procédé de Schwarz pour un problème aux limites avec condition de Neumann au bord, nous démontrons un résultat de convergence de la solution, puis nous appliquons la méthode des différences finies. Et pour valider notre théorie nous présentons un test numérique d'un problème aux limites en une dimension avec condition de Dirichlet.

Chapitre 1

Procédé Alternatif de Schwarz pour un Problème aux Limites de Dirichlet

1.1 Position du Problème

Soit l'équation différentielle du 2^{ème} ordre définie sur un intervalle borné $]0, 1[$, avec des conditions aux limites de Dirichlet,

$$\begin{cases} -\frac{d^2y}{dx^2} + q^2y = f(x), & \text{dans } \Omega \\ y(0) = a \\ y(1) = b \end{cases} \quad (1)$$

où q est une constante, f , a et b sont données.

On sait que ce problème admet une solution unique et on peut la calculer par des méthodes analytiques ou numériques. Dans ce travail nous allons appliquer une autre méthode plus générale et moins coûteuse, c'est la méthode du procédé alternatif de Schwarz en abrégé "PAS"

1.2 Procédé Alternatif de Schwarz

On divise le domaine Ω en deux sous domaines Ω_1 et Ω_2 tel que

$$\Omega_1 \cap \Omega_2 \neq \emptyset$$

on pose $\Omega_1 =]0, x_k[$, $\Omega_2 =]x_l, 1[$, où $x_l < x_k$, on note la distance

$$d = \text{dist}(x_l, x_k)$$

et

$$x_k = x_l + d$$

ainsi le problème (1) est équivalent aux deux sous problèmes suivants,

$$\begin{cases} -\frac{d^2 y}{dx^2} + q^2 y = f & \text{dans } \Omega_1 \\ y(0) = a \\ y(x_k) = z(x_k) \end{cases} \quad (2)$$

et

$$\begin{cases} -\frac{d^2 z}{dx^2} + q^2 z = f(x) & \text{dans } \Omega_2 \\ z(x_l) = y(x_l) \\ z(1) = b \end{cases} \quad (3)$$

où la solution y du problème initial (1) est définie par

$$y = \begin{cases} y & \text{dans } \Omega_1 \\ z & \text{dans } \Omega_2 \end{cases}$$

Les points x_l et x_k sont appelés pseudo frontières locales. Nous définissons le procédé alternatif de schwarz comme suit :

Etant donné $z^{(0)}(x_k)$ valeur initiale, trouvons la suite $y^{(i+1)}$ sur Ω_1 solution de

$$\begin{cases} -\frac{d^2 y^{(i+1)}}{dx^2} + q^2 y^{(i+1)} = f(x) & \text{dans } \Omega_1 \\ y^{(i+1)}(0) = a \\ y^{(i+1)}(x_k) = z^{(i)}(x_k) \quad i = 0, 1, 2, \dots \end{cases} \quad (4)$$

et la suite $z^{(i+1)}$ sur Ω_2 solution de

$$\begin{cases} -\frac{d^2 z^{(i+1)}}{dx^2} + q^2 z^{(i+1)} = f(x) & \text{dans } \Omega_2 \\ z^{(i+1)}(x_l) = y^{(i+1)}(x_l) \\ z^{(i+1)}(1) = b \quad i = 0, 1, 2, \dots \end{cases} \quad (5)$$

1.3 Estimations d'Erreur

On note $y^*(x)$ la solution exacte du problème (1), l'erreur de la solution du problème (4) par

$$e^{(i)}(x) = y^*(x) - y^{(i)}(x)$$

et celle du problème (5) par

$$E^{(i)}(x) = y^*(x) - z^{(i)}(x)$$

par soustraction de (1) et (4), (1) et (5), nous obtenons deux sous problèmes relatifs à l'erreur

$$\begin{cases} -\frac{d^2 e^{(i+1)}}{dx^2} + q^2 e^{(i+1)} = 0 & \text{dans } \Omega_1 \\ e^{(i+1)}(0) = 0 \\ e^{(i+1)}(x_k) = E^{(i)}(x_k) \end{cases} \quad (6)$$

et

$$\begin{cases} -\frac{d^2 E^{(i+1)}}{dx^2} + q^2 E^{(i+1)} = 0 & \text{dans } \Omega_2 \\ E^{(i+1)}(x_l) = e^{(i+1)}(x_l) \\ E^{(i+1)}(1) = 0 \end{cases} \quad (7)$$

calculons les solutions de (6) et (7). On pose $e^{(i+1)}(x) = e^{rx}$, de l'équation caractéristique on obtient

$$\begin{aligned} -r^2 + q^2 &= 0 \\ \Rightarrow r^2 &= q^2 \\ \Rightarrow r_{1,2} &= \pm q \\ e^{(i+1)}(x) &= c_1 e^{qx} + c_2 e^{-qx} \\ e^{(i+1)}(0) &= 0 \\ \Rightarrow c_1 + c_2 &= 0 \\ \Rightarrow c_2 &= -c_1 \\ e^{(i+1)}(x_k) &= E^{(i)}(x_k) \Rightarrow \\ c_1 e^{qx_k} - c_1 e^{-qx_k} &= E^{(i)}(x_k) \\ \Rightarrow c_1 &= \frac{E^{(i)}(x_k)}{e^{qx_k} - e^{-qx_k}} = \frac{E^{(i)}(x_k)}{2 \sinh qx_k} \end{aligned}$$

ce qui donne

$$\begin{aligned} e^{(i+1)}(x) &= \frac{E^{(i)}(x_k)}{2 \sinh qx_k} e^{qx} - \frac{E^{(i)}(x_k)}{2 \sinh qx_k} e^{-qx} \\ &= \frac{2 \sinh qx}{2 \sinh qx_k} E^{(i)}(x_k) \end{aligned}$$

donc

$$e^{(i+1)}(x) = \frac{\sinh qx}{\sinh qx_k} E^{(i)}(x_k) \text{ sur } \overline{\Omega}_1. \quad (8)$$

De la même manière on pose $E^{(i+1)}(x) = e^{rx}$, de l'équation caractéristique on trouve

$$\begin{aligned} -r^2 + q^2 &= 0 \\ \Rightarrow r^2 &= q^2 \\ \Rightarrow r_{1;2} &= \pm q \\ E^{(i+1)}(x) &= c_1 e^{qx} + c_2 e^{-qx} \\ E^{(i+1)}(1) &= 0 \\ c_1 e^q + c_2 e^{-q} &= 0 \\ \Rightarrow c_2 &= -c_1 e^{2q} \\ E^{(i+1)}(x_l) &= c_1 e^{qx_l} - c_1 e^{2q} e^{-qx_l} \\ &= e^{(i+1)}(x_l) \\ \Rightarrow c_1 &= \frac{e^{(i+1)}(x_l)}{e^{qx_l} - e^{2q} e^{-qx_l}} \\ E^{(i+1)}(x) &= \left[\frac{e^{qx}}{e^{qx_l} - e^{2q} e^{-qx_l}} - \frac{e^{2q} e^{-qx}}{e^{qx_l} - e^{2q} e^{-qx_l}} \right] e^{(i+1)}(x_l) \\ &= \frac{e^q [e^{-q} e^{qx} - e^q e^{-qx}]}{e^q [e^{-q} e^{qx_l} - e^q e^{-qx_l}]} e^{(i+1)}(x_l) \\ &= \frac{e^{q(-1+x)} - e^{q(1-x)}}{e^{q(-1+x_l)} - e^{q(1-x_l)}} e^{(i+1)}(x_l) \end{aligned}$$

donc

$$E^{(i+1)}(x) = \frac{\sinh q(1-x)}{\sinh q(1-x_l)} e^{(i+1)}(x_l) \text{ sur } \overline{\Omega}_2. \quad (9)$$

nous démontrons un théorème d'estimation d'erreur.

Théorème 1.3.1 Les erreurs relatives aux problèmes (4) et (5) satisfont les estimations suivantes

$$|e^{(i+1)}(x)| \leq \rho_q(x_l, x_k) |E^{(i-1)}(x_k)| \quad \text{dans } \Omega_1, \forall i = 1, 2, \dots \quad (10)$$

$$|E^{(i+1)}(x)| \leq \rho_q(x_l, x_k) |e^{(i)}(x_l)| \quad \text{dans } \Omega_2, \forall i = 0, 1, 2, \dots \quad (11)$$

où ρ_q est le facteur de convergence

$$\rho_q(x_l, x_k) = \left(\frac{\sinh qx_l}{\sinh qx_k} \right) \left(\frac{\sinh q(1-x_k)}{\sinh q(1-x_l)} \right) \quad (12)$$

Preuve. Associons les conditions aux limites aux solutions (8) et (9)

$$\begin{aligned} e^{(i+1)}(x_l) &= \frac{\sinh qx_l}{\sinh qx_k} E^{(i)}(x_k) \\ &= \frac{\sinh qx_l}{\sinh qx_k} \cdot \frac{\sinh q(1-x_k)}{\sinh q(1-x_l)} e^{(i)}(x_l) \end{aligned}$$

on pose

$$\rho_q(x_l, x_k) = \frac{\sinh qx_l}{\sinh qx_k} \cdot \frac{\sinh q(1-x_k)}{\sinh q(1-x_l)}$$

$$e^{(i+1)}(x_l) = \rho_q(x_l, x_k) e^{(i)}(x_l) \quad (13)$$

de même

$$\begin{aligned} E^{(i+1)}(x_k) &= \frac{\sinh q(1-x_k)}{\sinh q(1-x_l)} e^{(i+1)}(x_l) \\ &= \frac{\sinh q(1-x_k)}{\sinh q(1-x_l)} \cdot \frac{\sinh qx_l}{\sinh qx_k} E^{(i)}(x_k) \end{aligned}$$

on pose

$$\rho_q(x_l, x_k) = \frac{\sinh qx_l}{\sinh qx_k} \cdot \frac{\sinh q(1-x_k)}{\sinh q(1-x_l)}$$

donc

$$E^{(i+1)}(x_k) = \rho_q(x_l, x_k) E^{(i)}(x_k) \quad (14)$$

$$\begin{aligned} e^{(i+1)}(x) &= \frac{\sinh qx}{\sinh qx_k} E^{(i)}(x_k) \\ &= \frac{\sinh qx}{\sinh qx_k} \rho_q(x_l, x_k) E^{(i-1)}(x_k) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} |e^{(i+1)}(x)| &\leq \left| \frac{\sinh qx}{\sinh qx_k} \right| \rho_q(x_l, x_k) |E^{(i-1)}(x_k)| \\ &\leq \rho_q(x_l, x_k) |E^{(i-1)}(x_k)| \end{aligned}$$

avec

$$\left| \frac{\sinh qx}{\sinh qx_k} \right| \leq 1, \forall x \in]0, x_k[$$

et

$$\begin{aligned} E^{(i+1)}(x) &= \frac{\sinh(1-x)}{\sinh(1-x_l)} e^{(i+1)}(x_l) \\ &= \frac{\sinh(1-x)}{\sinh(1-x_l)} \rho_q(x_l, x_k) e^{(i)}(x_l) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} |E^{(i+1)}(x)| &\leq \left| \frac{\sinh q(1-x)}{\sinh q(1-x_l)} \right| \rho_q(x_l, x_k) |e^{(i)}(x_l)| \\ &\leq \rho_q(x_l, x_k) |e^{(i)}(x_l)| \end{aligned}$$

telle que

$$\left| \frac{\sinh(1-x)}{\sinh(1-x_l)} \right| \leq 1, \forall x \in]x_l, 1[.$$

C.Q.F.D. ■

Corollaire 1.3.1 On a les estimations suivantes

$$|e^{(i)}(x)| \leq (\rho_q(x_l, x_k))^{(i-1)} |E^{(0)}(x_k)| \quad \text{dans } \Omega_1$$

et

$$|E^{(i)}(x)| \leq (\rho_q(x_l, x_k))^{(i-1)} |E^{(0)}(x_k)| \quad \text{dans } \Omega_2$$

*q constante positive
shoot me fonction croissante.*

$\rho_q \leq \rho \leq 1$

1-1 module

En effet, de l'estimation (10), on a

$$|e^{(i)}(x)| \leq \rho_q(x_l, x_k) |E^{(i-2)}(x_k)|$$

appliquons (14) on aura

$$\begin{aligned} |e^{(i)}(x)| &\leq \rho_q(x_l, x_k) \rho_q(x_l, x_k) |E^{(i-3)}(x_k)| \\ &\leq [\rho_q(x_l, x_k)]^2 |E^{(i-3)}(x_k)| \\ &\leq [\rho_q(x_l, x_k)]^3 |E^{(i-4)}(x_k)| \\ &\leq \dots \leq [\rho_q(x_l, x_k)]^m |E^{(i-m-1)}(x_k)| \end{aligned}$$

on pose $m = i - 1$, alors

$$|e^{(i)}(x)| \leq [\rho_q(x_l, x_k)]^{i-1} |E^{(0)}(x_k)| \quad \text{dans } \Omega_1, \forall i = 1, 2, \dots \quad (15)$$

de façon similaire, de l'estimation (11) on a

$$|E^{(i)}(x)| \leq \rho_q(x_l, x_k) |e^{(i-1)}(x_l)|$$

appliquons (15) on obtient

$$\begin{aligned} |E^{(i)}(x)| &\leq \rho_q(x_l, x_k) [\rho_q(x_l, x_k)]^{i-2} |E^{(0)}(x_k)| \\ &\leq [\rho_q(x_l, x_k)]^{i-1} |E^{(0)}(x_k)| \end{aligned}$$

$$|E^{(i)}(x)| \leq [\rho_q(x_l, x_k)]^{i-1} |E^{(0)}(x_k)| \quad \text{dans } \Omega_2, \forall i = 1, 2, \dots$$

Nous donnons maintenant un théorème de convergence des suites de Schwarz $(y^{(i+1)})$ et $(z^{(i+1)})$ vers la solution exacte du problème (1).

Théorème 1.3.2 On a

$$\lim_{i \rightarrow \infty} e^{(i)}(x) = 0 \quad \forall x \in \Omega_1$$

et

$$\lim_{i \rightarrow \infty} E^{(i)}(x) = 0 \quad \forall x \in \Omega_2$$

plus précisément, on a

$$\lim_{i \rightarrow \infty} y^{(i)} = y^*, \forall x \in \Omega_1$$

et

$$\lim_{i \rightarrow \infty} z^{(i)} = y^*, \forall x \in \Omega_2.$$

Preuve. Puisque le facteur de convergence $0 \leq \rho < 1$, alors du corollaire précédent on obtient le résultat. ■

1.4 Valeur Maximale du Facteur de Convergence

Posons

$$x_k = x_l + d$$

de l'expression (12), on aura

$$\rho_q(x_l, x_l + d) = \left(\frac{\sinh qx_l}{\sinh q(x_l + d)} \right) \left(\frac{\sinh q(1 - x_l - d)}{\sinh q(1 - x_l)} \right) \quad (16)$$

soit d fixe

$$\begin{aligned} \rho_q(x_l, x_l + d) &= \frac{\cosh q(1 - d) - \cosh q(2x_l - 1 + d)}{\cosh q(1 + d) - \cosh q(2x_l - 1 + d)} \\ \frac{\partial \rho_q}{\partial x_l} &= \frac{2q \sinh q(2x_l - 1 + d) [\cosh q(1 - d) - \cosh q(1 + d)]}{(\cosh q(1 + d) - \cosh q(2x_l - 1 + d))^2} \end{aligned}$$

posons

$$\frac{\partial \rho_q}{\partial x_l} = 0$$

$$\Rightarrow 2q \sinh q(2x_l - 1 + d) = 0$$

$$\Rightarrow q(2x_l - 1 + d) = 0, q \neq 0$$

donc, on obtient

$$x_l = \frac{1-d}{2} \quad (17)$$

dans ce cas le facteur de convergence $\rho_q(x_l, x_l+d)$ atteint sa valeur maximale

$$\begin{aligned} \max_{x_l \in \Omega} \rho_q(x_l, x_l+d) &= \rho_q\left(\frac{1-d}{2}, \frac{1+d}{2}\right) \\ &= \left(\frac{\sinh q\left(\frac{1-d}{2}\right)}{\sinh q\left(\frac{1-d}{2}+d\right)}\right) \left(\frac{\sinh q\left(1-\frac{1-d}{2}-d\right)}{\sinh q\left(1-\frac{1-d}{2}\right)}\right) \\ &= \left(\frac{\sinh q\left(\frac{1-d}{2}\right)}{\sinh q\left(\frac{1+d}{2}\right)}\right) \left(\frac{\sinh q\left(\frac{1-d}{2}\right)}{\sinh q\left(\frac{1+d}{2}\right)}\right) \end{aligned}$$

$$\rho_q\left(\frac{1-d}{2}, \frac{1+d}{2}\right) = \left(\frac{\sinh q\left(\frac{1-d}{2}\right)}{\sinh q\left(\frac{1+d}{2}\right)}\right)^2 \quad (18)$$

1.5 Taux de Convergence

Corollaire 1.5.1 *Le taux de convergence du procédé alternatif de Schwarz vérifie*

$$R \geq -\ln \rho_q\left(\frac{1-d}{2}, \frac{1+d}{2}\right).$$

En effet

$$\begin{aligned} \rho_q(x_k, x_l) &\leq \rho_q\left(\frac{1-d}{2}, \frac{1+d}{2}\right) \\ \Rightarrow -\ln \rho_q(x_k, x_l) &\geq -\ln \rho_q\left(\frac{1-d}{2}, \frac{1+d}{2}\right) \\ \Rightarrow R &\geq -\ln \rho_q\left(\frac{1-d}{2}, \frac{1+d}{2}\right) \end{aligned}$$

largeur de bande

rapide.

2015

1.6 Cas $q = 0$

Le problème est

$$\begin{cases} -\frac{d^2 y}{dx^2} = f(x) & \text{dans } \Omega \\ y(0) = a \\ y(1) = b \end{cases}$$

de (12) et en utilisant la règle de l'Hopital on obtient

$$\begin{aligned} \rho_0(x_l, x_k) &= \lim_{q \rightarrow 0} \rho_q(x_l, x_k) \\ &= \lim_{q \rightarrow 0} \frac{[\sinh qx_l \cdot \sinh q(1-x_k)]'}{[\sinh qx_k \cdot \sinh q(1-x_l)]'} \\ &= \lim_{q \rightarrow 0} \frac{x_l \cosh qx_l \sinh q(1-x_k) + (1-x_k) \sinh qx_l \cosh q(1-x_k)}{x_k \cosh qx_k \sinh q(1-x_l) + (1-x_l) \sinh qx_k \cosh q(1-x_l)} \\ &= \frac{x_l(1-x_k)}{x_k(1-x_l)} \end{aligned}$$

ainsi

$$\rho_0(x_l, x_k) = \frac{x_l(1-x_k)}{x_k(1-x_l)} \quad (19)$$

pour

$$x_l = \frac{1-d}{2}$$

on a

$$\rho_0\left(\frac{1-d}{2}, \frac{1+d}{2}\right) = \left(\frac{1-d}{1+d}\right)^2 \quad (20)$$

qui est la valeur maximale du facteur de convergence $\rho_0(x_l, x_k)$.

1.7 Problème d'Ordre 2, Cas Général

Soit le problème sous la forme générale

$$\begin{cases} -\frac{d^2y}{dx^2} + 2b\frac{dy}{dx} + q^2y = f(x) & \text{dans } \Omega \\ y(0) = a \\ y(1) = b \end{cases} \quad (21)$$

Appliquons le procédé alternatif de Schwarz au problème (21) et calculons les erreurs relatives aux deux sous problèmes dans Ω_1 et Ω_2 .

Soit le problème

$$\begin{cases} -\frac{d^2e^{(i+1)}}{dx^2} + 2b\frac{de^{(i+1)}}{dx} + q^2e^{(i+1)} = 0 & \text{dans } \Omega_1 \\ e^{(i+1)}(0) = 0 \\ e^{(i+1)}(x_k) = E^{(i)}(x_k) \end{cases}$$

de l'équation caractéristique on trouve

$$-r^2 + 2br + q^2 = 0$$

$$\Delta = 4b^2 + 4q^2 > 0$$

$$r_1 = \frac{-2 - 2\sqrt{b^2 + q^2}}{-2} = b + \sqrt{b^2 + q^2}$$

$$r_2 = b - \sqrt{b^2 + q^2}$$

$$e^{(i+1)}(x) = c_1 e^{b + \sqrt{b^2 + q^2}x} + c_2 e^{b - \sqrt{b^2 + q^2}x}$$

de plus

$$e^{(i+1)}(0) = 0 \Rightarrow c_1 + c_2 = 0 \Rightarrow c_2 = -c_1$$

et

$$e^{(i+1)}(x_k) = E^{(i)}(x_k) \Rightarrow c_1 (e^{(b + \sqrt{b^2 + q^2})x_k} - e^{(b - \sqrt{b^2 + q^2})x_k}) = E^{(i)}(x_k)$$

$$\Rightarrow c_1 = \frac{E^{(i)}(x_k)}{e^{(b + \sqrt{b^2 + q^2})x_k} - e^{(b - \sqrt{b^2 + q^2})x_k}}$$

$$e^{(i+1)}(x) = \frac{E^{(i)}(x_k)}{e^{bx_k} \left[e^{\sqrt{b^2+q^2}x_k} - e^{-\sqrt{b^2+q^2}x_k} \right]} \left[e^{bx} (e^{\sqrt{b^2+q^2}x} - e^{-\sqrt{b^2+q^2}x}) \right]$$

donc

$$e^{(i+1)}(x) = e^{-b(x_k-x)} \frac{\sinh \sqrt{b^2+q^2}x}{\sinh \sqrt{b^2+q^2}x_k} E^{(i)}(x_k), \text{ sur } \bar{\Omega}_1 \quad (22)$$

Soit le problème

$$\begin{cases} -\frac{d^2 E^{(i+1)}}{dx^2} + 2b \frac{dE^{(i+1)}}{dx} + q^2 E^{(i+1)} = 0 & \text{dans } \Omega_2 \\ E^{(i+1)}(x_l) = e^{(i+1)}(x_l) \\ E^{(i+1)}(1) = 0 \end{cases}$$

de la même manière on obtient

$$E^{(i+1)}(x) = e^{-b(x_l-x)} \frac{\sinh \sqrt{b^2+q^2}(1-x)}{\sinh \sqrt{b^2+q^2}(1-x_l)} e^{(i+1)}(x_l) \text{ sur } \bar{\Omega}_2. \quad (23)$$

Si on pose le facteur de convergence

$$\rho_{bq}(x_l, x_k) = e^{-2b(x_k-x_l)} \left(\frac{\sinh \sqrt{b^2+q^2}x_l}{\sinh \sqrt{b^2+q^2}x_k} \right) \left(\frac{\sinh \sqrt{b^2+q^2}(1-x_l)}{\sinh \sqrt{b^2+q^2}(1-x_k)} \right) \quad (24)$$

alors

$$\begin{aligned} e^{(i+1)}(x_l) &= e^{-b(x_k-x_l)} \left(\frac{\sinh \sqrt{b^2+q^2}x_l}{\sinh \sqrt{b^2+q^2}x_k} \right) E^{(i)}(x_k) \\ &= e^{-b(x_k-x_l)} \left(\frac{\sinh \sqrt{b^2+q^2}x_l}{\sinh \sqrt{b^2+q^2}x_k} \right) e^{-b(x_k-x_l)} \left(\frac{\sinh \sqrt{b^2+q^2}(1-x_k)}{\sinh \sqrt{b^2+q^2}(1-x_l)} \right) e^{(i)}(x_l) \\ &= e^{-2b(x_k-x_l)} \left(\frac{\sinh \sqrt{b^2+q^2}x_l}{\sinh \sqrt{b^2+q^2}x_k} \right) \left(\frac{\sinh \sqrt{b^2+q^2}(1-x_k)}{\sinh \sqrt{b^2+q^2}(1-x_l)} \right) e^{(i)}(x_l) \end{aligned}$$

ce qui donne

$$e^{(i+1)}(x_l) = \rho_{bq}(x_l, x_k) e^{(i)}(x_k) \quad (25)$$

de la même façon on trouve

$$E^{(i+1)}(x_k) = \rho_{bq}(x_l, x_k) E^{(i)}(x_l) \quad (26)$$

ce résultat est convergent dans le cas

Théorème 1.7.1 (*estimations d'erreur*) : Les erreurs données par les expressions (22) et (23) satisfont les estimations suivantes

$$\begin{aligned} |e^{(i+1)}(x)| &\leq \rho_{bq}(x_l, x_k) |E^{(i-1)}(x_k)| \quad \text{dans } \Omega_1 \\ |E^{(i+1)}(x)| &\leq \rho_{bq}(x_l, x_k) |e^{(i)}(x_l)| \quad \text{dans } \Omega_2 \end{aligned}$$

Preuve. On procède de la même manière que dans le théorème précédent.

■

1.8 Problème Discret

Dans cette partie nous approchons le problème de valeurs aux limites par un autre problème discret en utilisant la méthode des différences finies. On divise l'intervalle $]0, 1[$ en N sous intervalles de longueur (le pas) $h = \frac{1}{N}$. On considère les points du réseau $x_j = jh, j = 1, 2, \dots, N-1$. La dérivée seconde $\frac{d^2y}{dx^2}$ est remplacée par les différences finies centraux

$$\frac{d^2y}{dx^2} = \frac{y_{j-1} - 2y_j + y_{j+1}}{h^2}, \quad j = 1, 2, \dots, N-1$$

en substituant dans le problème (1), nous obtenons le système linéaire

$$\begin{cases} -y_{j-1} + (2 + q^2h^2)y_j - y_{j+1} = h^2 f_j, & j = 1, 2, \dots, N-1 \\ y_0 = a \\ y_N = b \end{cases} \quad (27)$$

où

$$y_j = y(x_j) = y(jh)$$

on considère les deux points x_l et x_k de la pseudo frontières tels que $l < k$ et $k = l + D$, on note $2Q = (2 + q^2h^2)$, alors le problème (27) est équivalent à la résolution des deux systèmes suivants

$$\begin{cases} -y_{j-1} + 2Qy_j - y_{j+1} = h^2 f_j, & j = 1, 2, \dots, k-1 \\ y_0 = a \\ y_k = z_k \end{cases} \quad (28)$$

$x_k = k \cdot h$

D : nombre des points entre x_l et x_k .

et

$$\begin{cases} -z_{j-1} + 2Qz_j - z_{j+1} = h^2 f_j, & j = l+1, \dots, N-1 \\ z_l = y_l \\ z_N = b \end{cases} \quad (29)$$

où $Q \geq 1$. On définit le procédé alternatif de Schwarz discreté comme suit. Etant donné $z_k^{(0)}$ valeur initiale, trouvons les suites discrètes de Schwarz $y_j^{(i+1)}$ (resp $z_j^{(i+1)}$) solutions de

$$\begin{cases} -y_{j-1}^{(i+1)} + 2Qy_j^{(i+1)} - y_{j+1}^{(i+1)} = h^2 f_j, & j = 1, 2, \dots, k-1 \\ y_0^{(i+1)} = a \\ y_k^{(i+1)} = z_k^{(i)}, & i = 0, 1, \dots \end{cases} \quad (30)$$

et

$$\begin{cases} -z_{j-1}^{(i+1)} + 2Qz_j^{(i+1)} - z_{j+1}^{(i+1)} = h^2 f_j, & j = l+1, l+2, \dots, N-1 \\ z_l^{(i+1)} = y_l^{(i+1)} \\ z_N^{(i+1)} = b, & i = 0, 1, \dots \end{cases} \quad (31)$$

On désigne par y_j^* la solution discrète de (27) et les erreurs par

$$\begin{aligned} e_j^{(i)} &= y_j^* - y_j^{(i)} \\ E_j^{(i)} &= y_j^* - z_j^{(i)} \end{aligned}$$

ainsi les erreurs satisfont les systèmes suivants

$$\begin{cases} -e_{j-1}^{(i+1)} + 2Qe_j^{(i+1)} - e_{j+1}^{(i+1)} = 0, & j = 1, 2, \dots, k-1 \\ e_0^{(i+1)} = 0 \\ e_k^{(i+1)} = E_k^{(i)}, & i = 0, 1, \dots \end{cases} \quad (32)$$

et

$$\begin{cases} -E_{j-1}^{(i+1)} + 2QE_j^{(i+1)} - E_{j+1}^{(i+1)} = 0, & j = l+1, l+2, \dots, N-1 \\ E_l^{(i+1)} = e_l^{(i+1)} \\ E_N^{(i+1)} = 0, & i = 0, 1, \dots \end{cases} \quad (33)$$

1.8.1 Calcul du Facteur de Convergence

On note par

$$\begin{aligned} r_1 &= Q + \sqrt{Q^2 - 1} \\ r_2 &= Q - \sqrt{Q^2 - 1} \\ r_1 + r_2 &= 2Q \\ r_1 \cdot r_2 &= 1 \end{aligned}$$

cherchons la solution du système (32). On a par exemple pour $k = 4, j = 1, 2, 3$

$$\begin{cases} e_0^{(i+1)} + (r_1 + r_2)e_1^{(i+1)} - e_2^{(i+1)} = 0 \\ e_1^{(i+1)} + (r_1 + r_2)e_2^{(i+1)} - e_3^{(i+1)} = 0 \\ e_2^{(i+1)} + (r_1 + r_2)e_3^{(i+1)} - e_4^{(i+1)} = 0 \\ e_0^{(i+1)} = 0 \\ e_4^{(i+1)} = E_4^{(i)} \end{cases}$$

en utilisant la méthode de Gramer, la solution est

$$\begin{aligned} e_1^{(i+1)} &= \frac{E_4^{(i)}}{(r_1 + r_2)[(r_1 + r_2)^2 - 2]} \\ &= \frac{E_4^{(i)}}{r_1^3 + r_2^3 + r_1 + r_2} \\ &= \frac{r_1 - r_2}{(r_1 - r_2)(r_1^3 + r_2^3 + r_1 + r_2)} E_4^{(i)} \\ &= \frac{r_1 - r_2}{r_1^4 - r_2^4} E_4^{(i)} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} e_2^{(i+1)} &= \frac{(r_1 + r_2)E_4^{(i)}}{(r_1 + r_2)[(r_1 + r_2)^2 - 2]} \\ &= \frac{r_1^2 - r_2^2}{r_1^4 - r_2^4} E_4^{(i)} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
e_3^{(i+1)} &= \frac{[(r_1 + r_2)^2 - 1]}{(r_1 + r_2)[(r_1 + r_2)^2 - 2]} E_4^{(i)} \\
&= \frac{r_1^3 - r_2^3}{r_1^4 - r_2^4} E_4^{(i)}
\end{aligned}$$

par induction sur j , la solution de (32) et (33) est :

$$e_j^{(i+1)} = \frac{r_1^j - r_2^j}{r_1^k - r_2^k} E_k^{(i)}, \quad j = 1, 2, \dots, k-1 \quad (34)$$

et

$$E_j^{(i+1)} = \frac{r_1^{N-j} - r_2^{N-j}}{r_1^{N-l} - r_2^{N-l}} e_l^{(i+1)}, \quad j = l+1, \dots, N-1 \quad (35)$$

ainsi on a

$$\begin{aligned}
e_l^{(i+1)} &= \frac{r_1^l - r_2^l}{r_1^k - r_2^k} E_k^{(i)} \\
&= \left(\frac{r_1^l - r_2^l}{r_1^k - r_2^k} \right) \left(\frac{r_1^{N-k} - r_2^{N-k}}{r_1^{N-l} - r_2^{N-l}} \right) e_l^{(i)}
\end{aligned}$$

et

$$E_k^{(i+1)} = \left(\frac{r_1^l - r_2^l}{r_1^k - r_2^k} \right) \left(\frac{r_1^{N-k} - r_2^{N-k}}{r_1^{N-l} - r_2^{N-l}} \right) E_k^{(i)}$$

si on pose

$$\rho_q^* = \left(\frac{r_1^l - r_2^l}{r_1^k - r_2^k} \right) \left(\frac{r_1^{N-k} - r_2^{N-k}}{r_1^{N-l} - r_2^{N-l}} \right)$$

donc

$$e_l^{(i+1)} = \rho_q^*(l, k) e_l^{(i)} \quad (36)$$

et

$$E_k^{(i+1)} = \rho_q^*(l, k) E_k^{(i)} \quad (37)$$

où $\rho_q^*(l, k)$ est le facteur de convergence.

1.8.2 Estimations d'Erreur Discrète

Théorème 1.8.1 *On a les estimations suivantes*

$$\left| e_j^{(i+1)} \right| \leq \rho_q^*(l, k) \left| E_k^{(i-1)} \right|, \quad j = 1, 2, \dots, k-1$$

et

$$\left| E_j^{(i+1)} \right| \leq \rho_q^*(l, k) \left| e_l^{(i)} \right|, \quad j = l+1, l+2, \dots, N-1.$$

Preuve. On a

$$\begin{aligned} e_j^{(i+1)} &= \frac{r_1^j - r_2^j}{r_1^k - r_2^k} E_k^{(i)} \\ &= \left(\frac{r_1^j - r_2^j}{r_1^k - r_2^k} \right) \left(\frac{r_1^{N-k} - r_2^{N-k}}{r_1^{N-l} - r_2^{N-l}} \right) e_l^{(i)} \\ &= \rho_q^*(l, k) e_l^{(i)} \\ &= \rho_q^*(l, k) \frac{r_1^l - r_2^l}{r_1^k - r_2^k} E_k^{(i-1)} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \left| e_j^{(i+1)} \right| \leq \rho_q^*(l, k) \left| \frac{r_1^l - r_2^l}{r_1^k - r_2^k} \right| \left| E_k^{(i-1)} \right|$$

$$\Rightarrow \left| e_j^{(i+1)} \right| \leq \rho_q^*(l, k) \left| E_k^{(i-1)} \right|, \quad j = 1, 2, \dots, k-1$$

de même

$$\begin{aligned} E_j^{(i+1)} &= \frac{r_1^{N-j} - r_2^{N-j}}{r_1^{N-l} - r_2^{N-l}} e_l^{(i+1)} \\ &= \left(\frac{r_1^{N-j} - r_2^{N-j}}{r_1^{N-l} - r_2^{N-l}} \right) \left(\frac{r_1^l - r_2^l}{r_1^k - r_2^k} \right) E_k^{(i)} \\ &= \rho_q^*(l, k) E_k^{(i)} \\ &= \rho_q^*(l, k) \frac{r_1^{N-k} - r_2^{N-k}}{r_1^{N-l} - r_2^{N-l}} e_l^{(i)} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow |E_j^{(i+1)}| &\leq \rho_q^*(l, k) \left| \frac{r_1^{N-k} - r_2^{N-k}}{r_1^{N-l} - r_2^{N-l}} \right| |e_l^{(i)}| \\ \Rightarrow |E_j^{(i+1)}| &\leq \rho_q^*(l, k) |e_l^{(i)}|, \quad j = l+1, l+2, \dots, N-1 \end{aligned}$$

■

Ce corollaire prouve la convergence des solutions discrètes

Corollaire 1.8.3 *On a les estimations suivantes*

$$|e_j^{(i+1)}| \leq (\rho_q^*(l, k))^i |E_k^{(0)}|, \quad j = 1, 2, \dots, k-1 \quad (38)$$

et

$$|E_j^{(i+1)}| \leq (\rho_q^*(l, k))^i |E_k^{(0)}|, \quad j = l+1, l+2, \dots, N-1 \quad (39)$$

*Remarque
la méthode
est bien cge
p. 22 et*

1.8.4 Calcul de la Valeur Maximale du Facteur de Convergence

On a $k = l + D$, ainsi on peut écrire

$$\rho_q^*(l, l + D) = \left(\frac{r_1^l - r_2^l}{r_1^{l+D} - r_2^{l+D}} \right) \left(\frac{r_1^{N-l-D} - r_2^{N-l-D}}{r_1^{N-l} - r_2^{N-l}} \right) \quad (40)$$

il est facile de vérifier que ρ_q^* atteint son maximum si

$$l = \frac{N - D}{2}$$

ie

$$\begin{aligned} \max_{0 < l < N} \rho_q^*(l, l + D) &= \rho_q^* \left(\frac{N - D}{2}, \frac{N + D}{2} \right) \\ \rho_q^* \left(\frac{N - D}{2}, \frac{N + D}{2} \right) &= \left[\frac{r_1^{\frac{N-D}{2}} - r_2^{\frac{N-D}{2}}}{r_1^{\frac{N+D}{2}} - r_2^{\frac{N+D}{2}}} \right]^2 \end{aligned} \quad (41)$$

1.8.5 Cas Particulier $q = 0$

si $q = 0$ c. à.d. $Q = 1$ et $r_1 = r_2 = 1$, alors on a

$$\rho_0^*(l, k) = \lim_{r_1 \rightarrow r_2} \rho_q^*(l, k)$$

$$\begin{aligned} \lim_{r_1 \rightarrow r_2} \rho_q^*(l, k) &= \lim_{r_1 \rightarrow r_2} \left(\frac{r_1^l - r_2^l}{r_1^k - r_2^k} \right) \left(\frac{r_1^{N-k} - r_2^{N-k}}{r_1^{N-l} - r_2^{N-l}} \right) \\ &= \lim_{r_1 \rightarrow r_2} \frac{r_1^{l+N-k} - r_1^l r_2^{N-k} - r_2^l r_1^{N-k} + r_2^{l+N-k}}{r_1^{k+N-l} - r_1^k r_2^{N-l} - r_2^k r_1^{N-l} + r_2^{k+N-l}} \end{aligned}$$

on applique la règle de l'Hopital deux fois on obtient

$$\begin{aligned} \lim_{r_1 \rightarrow r_2} \rho_q^*(l, k) &= \lim_{r_1 \rightarrow r_2} \frac{(l+N-k)r_1^{l+N-k-1} - lr_2^{N-k}r_1^{l-1} - (N-k)r_2^l r_1^{N-k-1}}{(k+N-l)r_1^{k+N-l-1} - kr_2^{N-l}r_1^{k-1} - (N-l)r_2^k r_1^{N-l-1}} \\ &= \frac{2l(N-k)}{2k(N-l)} \\ &= \frac{lh(Nh - kh)}{kh(Nh - lh)} \end{aligned}$$

ce qui donne

$$\rho_0^*(l, k) = \frac{x_l(1-x_k)}{x_k(1-x_l)} = \rho_0^*(x_l, x_k) \quad (42)$$

par conséquent, on a

$$\begin{aligned} \rho_0^*\left(\frac{N-D}{2}, \frac{N+D}{2}\right) &= \left(\frac{N-D}{N+D}\right)^2 \\ &= \left(\frac{Nh-Dh}{Nh+Dh}\right)^2 \\ &= \left(\frac{1-d}{1+d}\right)^2 \end{aligned}$$

$$\rho_0^*\left(\frac{N-D}{2}, \frac{N+D}{2}\right) = \rho_0^*\left(\frac{1-d}{2}, \frac{1+d}{2}\right) \quad (43)$$

1.8.6 Taux de Convergence

Corollaire 1.8.7 *Le taux de convergence du procédé alternatif de Schwarz est*

$$R \geq -\ln \rho_q^* \left(\frac{N-D}{2}, \frac{N+D}{2} \right).$$

Chapitre 2

Procédé Alternatif de Schwarz pour un Problème aux Limites de Neumann

2.1 Position du Problème

Soit le problème aux limites suivant

$$\begin{cases} -\frac{d^2y}{dx^2} + q^2y = f(x) & \text{dans } \Omega =]0, 1[\\ \frac{dy}{dx} \Big|_{x=0} = a \\ \frac{dy}{dx} \Big|_{x=1} = b \end{cases} \quad (1)$$

où q est une constante. On garde les mêmes notations du paragraphe précédent. Le problème (1) est équivalent aux deux formes suivantes la première est :

$$\begin{cases} -y'' + q^2y = f(x) & \text{dans } \Omega_1 \\ y'(0) = a \\ y(x_k) = z(x_k) \end{cases} \quad (2)$$

et

$$\begin{cases} -z'' + q^2z = f(x) & \text{dans } \Omega_2 \\ z(x_l) = y(x_l) \\ z'(1) = b \end{cases} \quad (3)$$

la deuxième est :

$$\begin{cases} -y'' + q^2 y = f(x) & \text{dans } \Omega_1 \\ y'(0) = a \\ y'(x_k) = z'(x_k) \end{cases} \quad (4)$$

et

$$\begin{cases} -z'' + q^2 z = f(x) & \text{dans } \Omega_2 \\ z'(x_l) = y'(x_l) \\ z'(1) = b \end{cases} \quad (5)$$

2.2 Procédé Alternatif de Schwarz Pour les Problèmes (2) et (3)

Le procédé alternatif de Schwarz pour les problèmes (2) et (3) est défini comme suit : Trouvons la suite $y^{(i+1)}$ sur Ω_1 solution de

$$\begin{cases} -y^{(i+1)''} + q^2 y^{(i+1)} = f(x) & \text{dans } \Omega_1 \\ y^{(i+1)'(0)} = a \\ y^{(i+1)}(x_k) = z^{(i)}(x_k) \end{cases} \quad (6)$$

et la suite $z^{(i+1)}$ sur Ω_2 solution de

$$\begin{cases} -z^{(i+1)''} + q^2 z^{(i+1)} = f(x) & \text{dans } \Omega_2 \\ z^{(i+1)}(x_l) = y^{(i+1)}(x_l) \\ z^{(i+1)'(1)} = b \end{cases} \quad (7)$$

où $z^{(0)}(x_k)$ est la donnée initiale

2.3 Estimation d'Erreur

On note la solution de (1) par $y^*(x)$ et les erreurs par

$$\begin{aligned} e^{(i)}(x) &= y^*(x) - y^{(i)}(x) \\ E^{(i)}(x) &= y^*(x) - z^{(i)}(x) \end{aligned}$$

alors les erreurs satisfont les problèmes suivants

$$\begin{cases} -e^{(i+1)''} + q^2 e^{(i+1)} = 0, \text{ dans } \Omega_1 \\ e^{(i+1)'(0)} = 0 \\ e^{(i+1)}(x_k) = E^{(i)}(x_k) \end{cases} \quad (8)$$

et

$$\begin{cases} -E^{(i+1)''} + q^2 E^{(i+1)} = 0, \text{ dans } \Omega_2 \\ E^{(i+1)}(x_l) = e^{(i+1)}(x_l) \\ E^{(i+1)'(1)} = 0 \end{cases} \quad (9)$$

les solutions des problèmes (8) et (9) sont données par les expressions suivantes

$$e^{(i+1)}(x) = \frac{\cosh qx}{\cosh qx_k} E^{(i)}(x_k) \quad \text{sur } \overline{\Omega}_1 \quad (10)$$

$$E^{(i+1)}(x) = \frac{\cosh q(1-x)}{\cosh q(1-x_l)} e^{(i+1)}(x_l) \quad \text{sur } \overline{\Omega}_2 \quad (11)$$

Théorème 2.3.1 Les erreurs relatives aux problèmes (6) et (7) vérifient les estimations suivantes

$$|e^{(i+1)}(x)| \leq \rho_q(x_l, x_k) |E^{(i-1)}(x_k)| \quad \text{dans } \Omega_1 \quad (12)$$

et

$$|E^{(i+1)}(x)| \leq \rho_q(x_l, x_k) |e^{(i)}(x_l)| \quad \text{dans } \Omega_2 \quad (13)$$

où

$$\rho_q(x_l, x_k) = \left(\frac{\cosh qx_l}{\cosh qx_k} \right) \left(\frac{\cosh q(1-x_k)}{\cosh q(1-x_l)} \right) \quad (14)$$

est le facteur de convergence.

Preuve. Associons les conditions aux limites aux erreurs (10) et (11)

$$\begin{aligned} e^{(i+1)}(x_l) &= \frac{\cosh qx_l}{\cosh qx_k} E^{(i)}(x_k) \\ &= \frac{\cosh qx_l \cosh q(1-x_k)}{\cosh qx_k \cosh q(1-x_l)} e^{(i)}(x_l) \end{aligned}$$

on pose

$$\frac{\cosh qx_l \cosh q(1-x_k)}{\cosh qx_k \cosh q(1-x_l)} = \rho_q(x_l, x_k)$$

cela implique que

$$e^{(i+1)}(x_l) = \rho_q(x_l, x_k) e^{(i)}(x_l) \quad (15)$$

de même

$$\begin{aligned} E^{(i+1)}(x_k) &= \frac{\cosh q(1-x_k)}{\cosh q(1-x_l)} e^{(i+1)}(x_l) \\ &= \frac{\cosh q(1-x_k) \cosh qx_l}{\cosh q(1-x_l) \cosh qx_k} E^{(i)}(x_k) \end{aligned}$$

on pose

$$\frac{\cosh q(1-x_k) \cosh qx_l}{\cosh q(1-x_l) \cosh qx_k} = \rho_q(x_l, x_k)$$

ce qui donne

$$E^{(i+1)}(x_k) = \rho_q(x_l, x_k) E^{(i)}(x_k) \quad (16)$$

donc

$$\begin{aligned} e^{(i+1)}(x) &= \frac{\cosh qx}{\cosh qx_k} E^{(i)}(x_k) \\ &= \frac{\cosh qx}{\cosh qx_k} \rho_q(x_l, x_k) E^{(i-1)}(x_k) \end{aligned}$$

$$|e^{(i+1)}(x)| \leq \left| \frac{\cosh qx}{\cosh qx_k} \right| \rho_q(x_l, x_k) |E^{(i-1)}(x_k)|$$

avec

$$\left| \frac{\cosh qx}{\cosh qx_k} \right| \leq 1, \forall x \in]0, x_k[$$

et

$$\begin{aligned}
E^{(i+1)}(x) &= \frac{\cosh q(1-x)}{\cosh q(1-x_l)} e^{(i+1)}(x_l) \\
&= \frac{\cosh q(1-x)}{\cosh q(1-x_l)} \rho_q(x_l, x_k) e^{(i)}(x_l) \\
|E^{(i+1)}(x)| &\leq \left| \frac{\cosh q(1-x)}{\cosh q(1-x_l)} \right| \rho_q(x_l, x_k) |e^{(i)}(x_l)|
\end{aligned}$$

tel que

$$\left| \frac{\cosh q(1-x)}{\cosh q(1-x_l)} \right| \leq 1, \forall x \in]x_l, 1[$$

■

Corollaire 2.3.1 *On a les estimations d'erreurs suivantes*

$$|e^{(i+1)}(x)| \leq [\rho_q(x_l, x_k)]^i |E^{(0)}(x_k)| \quad \text{dans } \Omega_1 \quad (17)$$

$$|E^{(i+1)}(x)| \leq [\rho_q(x_l, x_k)]^i |E^{(0)}(x_k)| \quad \text{dans } \Omega_2 \quad (18)$$

En effet, on a

$$\begin{aligned}
|e^{(i+1)}(x)| &\leq \rho_q(x_l, x_k) |E^{(i-1)}(x_k)| \\
&\leq \rho_q(x_l, x_k) \rho_q(x_l, x_k) |E^{(i-2)}(x_k)| \\
&= [\rho_q(x_l, x_k)]^2 |E^{(i-2)}(x_k)| \\
&\leq \dots \leq [\rho_q(x_l, x_k)]^m |E^{(i-m)}(x_k)|
\end{aligned}$$

si on pose $m = i$ alors

$$|e^{(i+1)}(x)| \leq [\rho_q(x_l, x_k)]^i |E^{(0)}(x_k)| \quad \text{dans } \Omega_1, \forall i = 0, 1, 2, \dots$$

et de la même façon, on obtient

$$\begin{aligned}
|E^{(i+1)}(x)| &\leq \rho_q(x_l, x_k) |e^{(i)}(x_l)| \\
&\leq \rho_q(x_l, x_k) [\rho_q(x_l, x_k)]^{i-1} |E^{(0)}(x_k)|
\end{aligned}$$

$$|E^{(i+1)}(x)| \leq [\rho_q(x_l, x_k)]^i |E^{(0)}(x_k)| \quad \text{dans } \Omega_2, \forall i = 0, 1, \dots$$

2.4 Valeur Minimale du Facteur de Convergence

on a

$$\rho_q(x_l, x_k) = \left(\frac{\cosh qx_l}{\cosh qx_k} \right) \left(\frac{\cosh q(1-x_k)}{\cosh q(1-x_l)} \right)$$

posons

$$x_k = x_l + d$$

$$\rho_q(x_l, x_l + d) = \left(\frac{\cosh qx_l}{\cosh q(x_l + d)} \right) \left(\frac{\cosh q(1-x_l-d)}{\cosh q(1-x_l)} \right)$$

$$\frac{\partial \rho_q}{\partial x_l} = \frac{2q \sinh q(2x_l - 1 + d) [\cosh q(1+d) - \cosh q(1-d)]}{[\cosh q(1+d) - \cosh q(2x_l - 1 + d)]^2}$$

soit

$$\frac{\partial \rho_q}{\partial x_l} = 0 \tag{19}$$

$$\Rightarrow 2q \sinh q(2x_l - 1 + d) [\cosh q(1+d) - \cosh q(1-d)] = 0$$

$$\Rightarrow 2q \sinh q(2x_l - 1 + d) = 0$$

$$\Rightarrow q(2x_l - 1 + d) = 0, q \neq 0$$

$$\Rightarrow (2x_l - 1 + d) = 0$$

on obtient alors

$$x_l = \frac{1-d}{2} \tag{20}$$

donc

$$x_k = \frac{1+d}{2} \tag{21}$$

dans ce cas le facteur de convergence $\rho_q(x_l, x_k)$ atteint sa valeur minimale

$$\min_{x_l \in \Omega} \rho_q(x_l, x_l + d) = \rho_q \left(\frac{1-d}{2}, \frac{1+d}{2} \right)$$

et

$$\rho_q \left(\frac{1-d}{2}, \frac{1+d}{2} \right) = \left(\frac{\cosh(\frac{1-d}{2})}{\cosh(\frac{1+d}{2})} \right)^2 \quad (22)$$

Corollaire 2.4.1 *Le taux de convergence du procédé alternatif de Schwarz est*

$$R \leq -\ln \rho_q \left(\frac{1-d}{2}, \frac{1+d}{2} \right)$$

en effet

$$\begin{aligned} \rho_q(x_l, x_k) &\geq \rho_q \left(\frac{1-d}{2}, \frac{1+d}{2} \right) \\ -\ln \rho_q(x_l, x_k) &\leq -\ln \rho_q \left(\frac{1-d}{2}, \frac{1+d}{2} \right) \end{aligned}$$

ce qui implique que

$$R \leq -\ln \rho_q \left(\frac{1-d}{2}, \frac{1+d}{2} \right)$$

2.5 Procédé Alternatif de Schwarz Pour les Problèmes (4) et (5)

Maintenant nous appliquons le procédé alternatif de Schwarz pour les problèmes (4) et (5). Soit les suites $y^{(i+1)}$, $z^{(i+1)}$ tels que

$$\begin{cases} -y^{(i+1)''} + q^2 y^{(i+1)} = f & \text{dans } \Omega_1 \\ y^{(i+1)'}(0) = a \\ y^{(i+1)'}(x_k) = z^{(i)'}(x_k) \end{cases} \quad (24)$$

et

$$\begin{cases} -z^{(i+1)''} + q^2 z^{(i+1)} = f & \text{dans } \Omega_2 \\ z^{(i+1)'}(x_l) = y^{(i+1)'}(x_l) \\ z^{(i+1)'}(1) = b \end{cases} \quad (25)$$

2.6 Estimation d'Erreur

Soit les problèmes suivants

$$\begin{cases} -e^{(i+1)''} + q^2 e^{(i+1)} = 0 & \text{dans } \Omega_1 \\ e^{(i+1)'(0)} = 0 \\ e^{(i+1)'(x_k)} = E^{(i)'(x_k)} \end{cases} \quad (26)$$

et

$$\begin{cases} -E^{(i+1)''} + q^2 E^{(i+1)} = 0 & \text{dans } \Omega_2 \\ E^{(i+1)'(x_l)} = e^{(i+1)'(x_l)} \\ E^{(i+1)'(1)} = 0 \end{cases} \quad (27)$$

par un calcul simple les solutions sont données par les formules suivants

$$e^{(i+1)}(x) = \frac{1}{q} \frac{\cosh qx}{\sinh qx_k} E^{(i)'(x_k)} \quad \text{sur } \bar{\Omega}_1 \quad (28)$$

et

$$E^{(i+1)}(x) = -\frac{1}{q} \frac{\cosh q(1-x)}{\sinh q(1-x_l)} e^{(i+1)'(x_l)} \quad \text{sur } \bar{\Omega}_2 \quad (29)$$

donc

$$e^{(i+1)'(x)} = \frac{\sinh qx}{\sinh qx_k} E^{(i)'(x_k)} \quad \text{sur } \bar{\Omega}_1 \quad (30)$$

et

$$E^{(i+1)'(x)} = \frac{\sinh q(1-x)}{\sinh q(1-x_l)} e^{(i+1)'(x_l)} \quad \text{sur } \bar{\Omega}_2 \quad (31)$$

2.7 Calcul du Facteur de Convergence

Associons les conditions aux limites aux expressions (30) et (31)

$$\begin{aligned} e^{(i+1)'(x_l)} &= \frac{\sinh qx_l}{\sinh qx_k} E^{(i)'(x_k)} \\ &= \left(\frac{\sinh qx_l}{\sinh qx_k} \right) \left(\frac{\sinh q(1-x_k)}{\sinh q(1-x_l)} \right) e^{(i)'(x_l)} \end{aligned}$$

si on pose

$$\left(\frac{\sinh qx_l}{\sinh qx_k} \right) \left(\frac{\sinh q(1-x_k)}{\sinh q(1-x_l)} \right) = \bar{\rho}_q(x_l, x_k) \text{ qui est le facteur de } q$$

alors

$$e^{(i+1)'}(x_l) = \bar{\rho}_q(x_l, x_k) e^{(i)'}(x_l) \quad (32)$$

de la même manière on trouve

$$E^{(i+1)'}(x_k) = \bar{\rho}_q(x_l, x_k) E^{(i)'}(x_k) \quad (33)$$

Théorème 2.7.1 Les erreurs relatives aux problèmes (24) et (25) vérifient les estimations suivantes

$$|e^{(i+1)}(x)| \leq [\bar{\rho}_q(x_l, x_k)]^i a_q(x_k) |E^{(0)'}(x_k)|, \text{ dans } \Omega_1$$

et

$$|E^{(i+1)}(x)| \leq [\bar{\rho}_q(x_l, x_k)]^i a_q(1-x_l) |E^{(0)'}(x_k)|, \text{ dans } \Omega_2$$

Preuve. On a

$$\begin{aligned} e^{(i+1)}(x) &= \frac{1 \cosh qx}{q \sinh qx_k} E^{(i)'}(x_k) \\ &= \frac{1 \cosh qx}{q \sinh qx_k} \bar{\rho}_q(x_l, x_k) E^{(i-1)'}(x_k) \\ &= \frac{1 \cosh qx}{q \sinh qx_k} \bar{\rho}_q(x_l, x_k) \bar{\rho}_q(x_l, x_k) E^{(i-2)'}(x_k) \\ &= \frac{1 \cosh qx}{q \sinh qx_k} [\bar{\rho}_q(x_l, x_k)]^2 E^{(i-2)'}(x_k) \end{aligned}$$

par induction sur i

$$e^{(i+1)}(x) = \frac{1 \cosh qx}{q \sinh qx_k} [\bar{\rho}_q(x_l, x_k)]^m E^{(i-m)'}(x_k)$$

pour $m = i$

$$e^{(i+1)}(x) = \frac{1 \cosh qx}{q \sinh qx_k} [\bar{\rho}_q(x_l, x_k)]^i E^{(0)'}(x_k)$$

$$|e^{(i+1)}(x)| \leq \frac{1 \cosh qx}{q \sinh qx_k} [\bar{\rho}_q(x_l, x_k)]^i |E^{(0)'}(x_k)|$$

de plus on a

$$\begin{aligned} x &\in \Omega_1, \text{ i.e } 0 \leq x \leq x_k \\ &\Rightarrow \cosh x \leq \cosh x_k \\ &\Rightarrow \frac{\cosh qx}{\sinh qx_k} \leq \frac{\cosh qx_k}{\sinh qx_k} \end{aligned}$$

on pose

$$a_q(x) = \frac{1 \cosh qx}{q \sinh qx}$$

donc

$$|e^{(i+1)}(x)| \leq [\bar{\rho}_q(x_l, x_k)]^i a_q(x_k) |E^{(0)'}(x_k)|$$

de la même façon

$$\begin{aligned} E^{(i+1)}(x) &= -\frac{1 \cosh q(1-x)}{q \sinh q(1-x_l)} e^{(i+1)'(x_l)} \\ &= -\frac{1 \cosh q(1-x)}{q \sinh q(1-x_l)} \bar{\rho}_q(x_l, x_k) e^{(i)'(x_l)} \\ &= -\frac{1 \cosh q(1-x)}{q \sinh q(1-x_l)} (\bar{\rho}_q(x_l, x_k))^2 e^{(i-1)'(x_l)} \end{aligned}$$

par induction sur i

$$E^{(i+1)}(x) = -\frac{1 \cosh q(1-x)}{q \sinh q(1-x_l)} (\bar{\rho}_q(x_l, x_k))^m e^{(i-m+1)'(x_l)}$$

pour $m = i$, on obtient

$$\begin{aligned} E^{(i+1)}(x) &= -\frac{1 \cosh q(1-x)}{q \sinh q(1-x_l)} [\bar{\rho}_q(x_l, x_k)]^i e^{(1)'(x_l)} \\ &= -\frac{1 \cosh q(1-x)}{q \sinh q(1-x_l)} [\bar{\rho}_q(x_l, x_k)]^i \frac{\sinh qx_l}{\sinh qx_k} E^{(0)'}(x_k) \\ &= -\frac{1}{q} \left[\frac{\cosh q(1-x) \sinh qx_l}{\sinh q(1-x_l) \sinh qx_k} \right] [\bar{\rho}_q(x_l, x_k)]^i E^{(0)'}(x_k) \end{aligned}$$

ce qui donne

$$|E^{(i+1)}(x)| \leq \frac{1}{q} \left[\frac{\cosh q(1-x) \sinh qx_l}{\sinh q(1-x_l) \sinh qx_k} \right] [\bar{\rho}_q(x_l, x_k)]^i |E^{(0)'}(x_k)|$$

on a

$$\frac{1}{q} \left[\frac{\cosh q(1-x) \sinh qx_l}{\sinh q(1-x_l) \sinh qx_k} \right] = \frac{1}{q} \left[\frac{\cosh q(1-x) \sinh qx_l}{\sinh q(1-x_l) \sinh q(x_l+d)} \right] = g$$

$$\begin{aligned} x &\in \Omega_2, \text{ i.e. } x_l \leq x \leq 1 \\ &\Rightarrow -x_l \geq -x \geq -1 \\ &\Rightarrow 1-x_l \geq 1-x \geq 0 \\ &\Rightarrow \cosh q(1-x_l) \geq \cosh q(1-x) \end{aligned}$$

donc

$$\frac{1}{q} \frac{\cosh q(1-x)}{\sinh q(1-x_l)} \leq \frac{1}{q} \frac{\cosh q(1-x_l)}{\sinh q(1-x_l)}$$

de plus la fonction $\cosh x$ est croissante pour $x > 0$ [$(\cosh x)' = \sinh x > 0, \forall x > 0$], ce qui donne

$$\begin{aligned} x_l &\leq x_l + d \\ &\Rightarrow \sinh qx_l \leq \sinh q(x_l + d) \\ &\Rightarrow \frac{\sinh qx_l}{\sinh q(x_l + d)} \leq 1 \end{aligned}$$

donc

$$g \leq \frac{1}{q} \frac{\cosh q(1-x_l)}{\sinh q(1-x_l)}$$

on pose

$$a_q(1-x_l) = \frac{1}{q} \frac{\cosh q(1-x_l)}{\sinh q(1-x_l)}$$

alors

$$|E^{(i+1)}(x)| \leq [\bar{\rho}_q(x_l, x_k)]^i a_q(1-x_l) |E^{(0)'}(x_k)|$$

C.Q.F.D. ■

Chapitre 3

Expérimentations Numériques

Dans cette section nous considérons un test numérique simple. Soit le problème aux limites de Dirichlet

$$\begin{cases} -\frac{d^2y}{dx^2} + q^2y = \sin \frac{\pi}{2}x, & \text{dans } \Omega \\ y(0) = 0 \\ y(1) = 0 \end{cases}$$

on prend $x_k = 4/7$, $x_l = 3/7$, $\Omega_1 =]0, 4/7[$, $\Omega_2 =]3/7, 1[$, $z^{(0)} = 0$, et le test d'arrêt $\epsilon = 1e - 06$. Où à chaque macro-itération (itération de Schwarz) nous avons employé sur chaque sous domaine, la méthode itérative de Gauss Seidel.

Table 3.1

h	$it3$	$it2$	$it1$	$temps(s)$
1/7	18	15	16	$2.028e - 01$
1/14	18	58	58	$2.184e - 02$
1/28	18	200	199	$8.112e - 01$
1/56	18	666	665	$4.664e + 00$
1/112	18	2115	2052	$3.0904e + 01$

$it3$, indique le macro-itération de Schwarz (itération extérieure),
 $it1, it2$, indiquent les micro-itérations de la méthode itérative de Gauss Seidel pour chaque sous-problème (itérations intérieures).

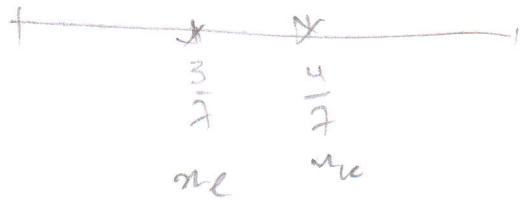
On remarque que le facteur de convergence est $\rho_q(x_l, x_k) = 0.536766 < 1$.

Table 3.2

h	1/7	1/14	1/28
$y^{(18)}(1/7)$	$2.90747e - 02$	$2.90093e - 02$	$2.896860e - 02$
$z^{(18)}(4/7)$	$5.42008e - 02$	$7.60865e - 02$	$7.714485e - 02$
	1/56	1/112	<i>solution exacte</i>
$y^{(18)}(1/7)$	$2.88625e - 02$	$2.88631e - 02$	$2.899788e - 02$
$z^{(18)}(4/7)$	$7.719038e - 02$	$7.719022e - 02$	$7.749180e - 02$

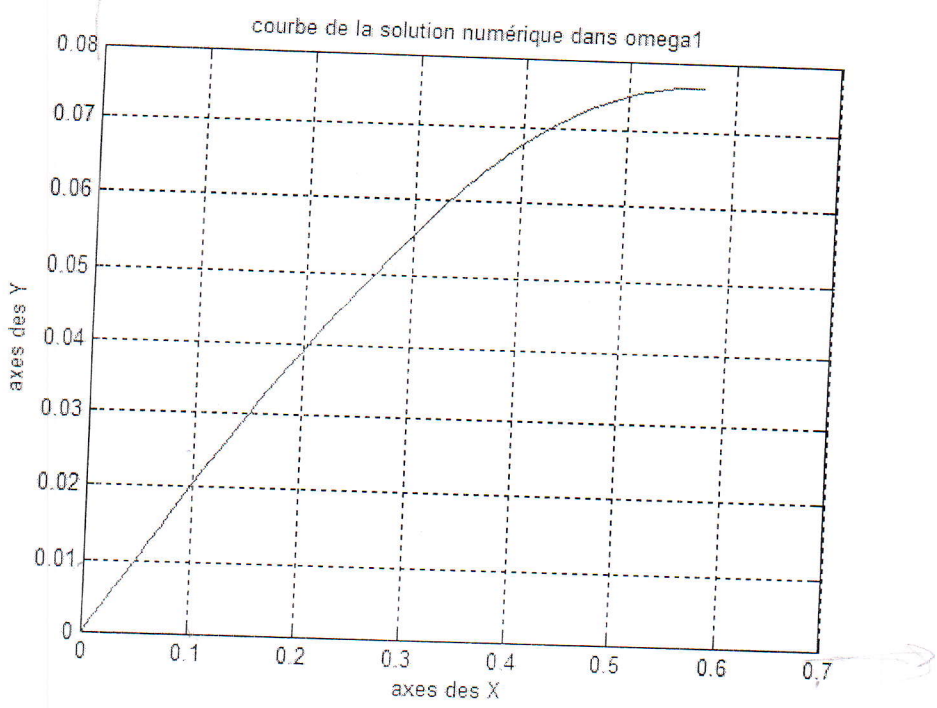
on remarque que la solution numérique en ces deux points converge

$g^d \rightarrow$
 $ca s \rightarrow ca s \text{ numérique}$



y_{ij} en solution

$$j^2 = 0,01$$



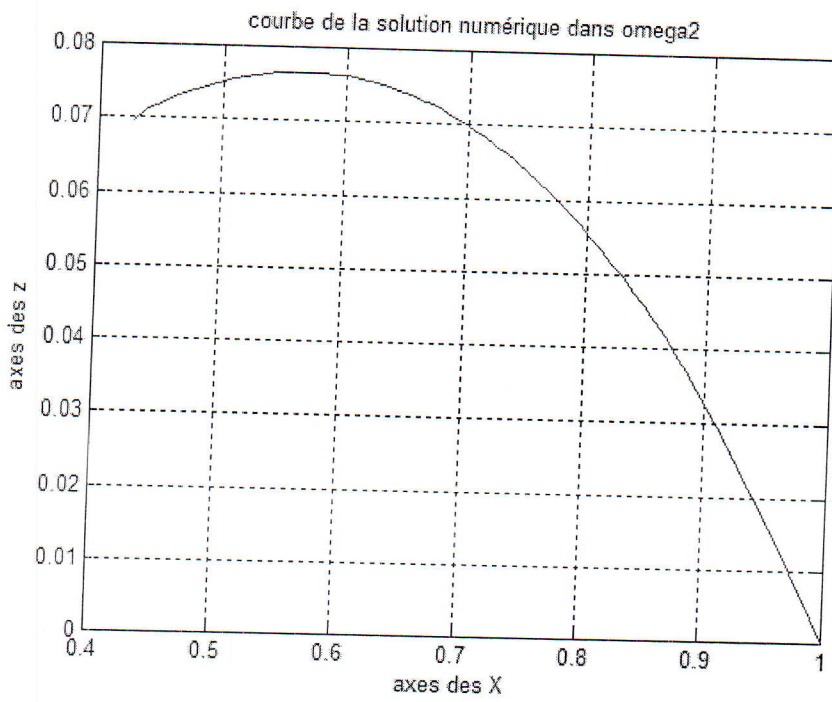
$$\frac{\partial u}{\partial x} \approx \frac{u_2 - u_1}{\Delta x}$$

$$\sigma_2 \approx 0,01$$

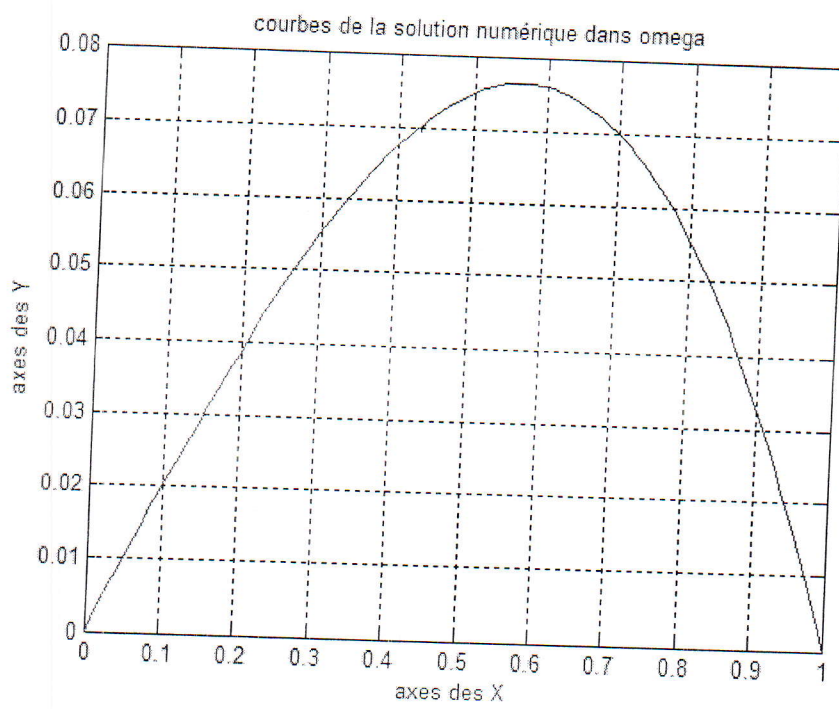
$$y(n) = n \cdot \Delta x$$

$n =$





1
2




```

%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%
% PROCEDE ALTERNATIF DE SCHWARZ - METHODE DES DIFFERENCES FINIES
%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%
function[y,z]= differencesfinies(n1,n2,q,maxit1,maxit2,maxit3)
t=cputime; timetot=0; epsilon =1e-6; p2= inf; format long, % p= inf, format
short e;
%This program solves the obstacle problem
%
% -d/dx(d/dx(u))+q*q*u=f dans (0,1)
% u(0)=0, u(1)=0
%ffunc = inline('sin(pi/2*x)'x'); % right hand side f
% maxit = 10000; % maximum number of iterations

%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%
% calcul des matrices et des membres de droites
%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%
h=4/7/n1; xl=3/7; xk=4/7; %h2=4/7/n2;
for i=1:n1-1
    k1(i,i)=2+q*q*h^2;
    k2(i,i)=2+q*q*h^2;
end
for i=1:n1-2
    k1(i,i+1)=-1;
    k2(i,i+1)=-1;
    k1(i+1,i)=-1;
    k2(i+1,i)=-1;
end
for i=1:n1-1
    F1(i,1)=h*h*sin((pi/2)*(i*h));
    F2(i,1)=h*h*sin((pi/2)*(xl+i*h));
end

%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%
% SOLUTION EXACTE
%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%
for i=1:n1-1
    uu1(i,1)=4/(pi^2+4*q^2)*(-sinh(q*i*h)/sinh(q)+sin((pi/2)*i*h));
    uu2(i,1)=4/(pi^2+4*q^2)*(-sinh(q*(xl+i*h))/sinh(q)+sin((pi/2)*(xl+i*h)));
end
y1=zeros(n1-1,1);
z1=zeros(n1-1,1);
it3=0;
while (it3 < maxit3)
    f1=F1; f2=F2;
%-----
% Solves probleme one
%-----

f1(n1-1,1)=F1(n1-1,1)+z1(n1/4,1);

uold1 = zeros(n1-1,1);
y = uold1;
it1 = 0;

%-----

```

```
% Gauss-seidel method for probleme one
```

```
%-----  
while (it1 < maxit1)  
  
    for i=1:n1-1  
        y(i) = (f1(i) - k1(i,1:i-1)*y(1:i-1) ...  
                - k1(i,i+1:n1-1)*uold1(i+1:n1-1)) ...  
                / k1(i,i);  
    end  
  
    relerr1 = norm(y-uold1,p2);  
    if (relerr1 < epsilon )  
        break;  
    else  
        uold1 = y;  
    end  
    it1 = it1+1 ;  
end  
  
it1; relerr1; y;  
  
% y=k1\F1  
% y=inv(k1)*f1;
```

```
%-----  
% solves probleme two
```

```
%-----  
f2(1,1)=F2(1,1)+y(3*n1/4,1);  
uold2 = zeros(n2-1,1);  
z = uold2;  
it2 = 0;
```

```
%-----  
% Gauss seidel method for probleme two
```

```
%-----  
while (it2 < maxit2)  
  
    for i=1:n1-1  
        z(i) = (f2(i) - k2(i,1:i-1)*z(1:i-1) ...  
                - k2(i,i+1:n2-1)*uold2(i+1:n2-1)) ...  
                / k2(i,i);  
    end  
  
    relerr2 = norm(z-uold2,p2);  
  
    if (relerr2 < epsilon )  
        break;  
    else  
        uold2 = z;  
    end  
    it2 = it2+1 ;  
end  
  
end
```

```

it2; relerr2; z;

    % z=k2\F2
    % z=inv(k2)*f2;

%-----
% test d'arrêt des itérations de SCHWARZ
%-----

relerr11=norm(y-y1,p2);
% relerr1=norm(y-u1,p2)
relerr21=norm(z-z1,p2) ;
% relerr2=norm(z-u2,p2)
if and(relerr11 < epsilon , relerr21 < epsilon )
    break;
else
    y1=y;
    z1=z;
end
it3=it3+1;
end
it3,it1,it2, relerr1, relerr2,relerr11,relerr21, uu1,uu2
erreurexacty=norm(uu1-y,inf), erreurexactz=norm(uu2-z,inf)
%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%
% graphe de la solution
%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%
y=[0;y;z(n1/4,1)]; z=[y(3*n1/4);z;0];
x1=[0:h:4/7]; x2=[3/7:h:1];
x1=x1(:);x2=x2(:);
figure(1), plot(x1,y,'r'), grid on,
xlabel('axes des X'); ylabel('axes des Y');
title(' courbe de la solution numérique dans omega1')
figure(2), plot(x2,z), grid on
xlabel('axes des X'); ylabel('axes des z');
title(' courbe de la solution numérique dans omega2')
figure(3), plot(x1,y,'r'), hold on, plot(x2,z), grid on,
xlabel('axes des X'); ylabel('axes des Y');
title(' courbes de la solution numérique dans omega')
%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%
% CALCUL DU TEMPS DE CALCUL
%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%
temps=cputime-t, time(it3)=cputime-t; timetot=timetot+time(it3);
facteurconv=(sinh(q*x1)/sinh(q*xk))*(sinh(q*(1-xk))/sinh(q*(1-x1)))

```

Bibliographie

- [1] D. J. Evans ,K. L. Shan, S. J. Ping and C. Y. Ping, The Convergence Rate of the Schwarz Alternating Procedure (I) : For One Dimensional Problems, Intern. J. Computer Math., 1986, Vol. 20, pp. 157-170.
- [2] D. J. Evans and K. L. Shan, The Convergence Rate of the Schwarz Alternating Procedure (III) : For Neumann Problems, Intern. J. Computer Math., 1987, Vol. 21, pp. 85-108.
- [3] A. Mehri et S. Samira, Analyse Numérique et Mathématique de la Méthode Alterné de Schwarz pour une Classe d'Inéquation Quasi-Variationnelle Elliptique, Journées des Jeunes Chercheurs JJC11, Université d'Annaba 24-26 Octobre 2011.